

ПРИКЛАДНАЯ ТЕОРИЯ ГРАФОВ

УДК 510.52, 510.67, 519.17

АЛГОРИТМЫ РЕШЕНИЯ СИСТЕМ УРАВНЕНИЙ
НАД РАЗЛИЧНЫМИ КЛАССАМИ КОНЕЧНЫХ ГРАФОВ¹

А. В. Ильев*, В. П. Ильев**

Институт математики им. С. Л. Соболева СО РАН, г. Омск, Россия,**Омский государственный университет им. Ф. М. Достоевского, г. Омск, Россия*

Целью работы является исследование и решение конечных систем уравнений над конечными неориентированными графами. Уравнениями над графами называются атомарные формулы языка L , состоящего из множества констант (вершин графа), бинарного предиката смежности вершин и предиката равенства. Доказано, что задача проверки совместности системы уравнений S от k переменных над произвольным обыкновенным n -вершинным графом Γ является \mathcal{NP} -полной. Подсчитана вычислительная сложность процедуры проверки совместности системы уравнений S над обыкновенным графом Γ и процедуры нахождения общего решения этой системы. Вычислительная сложность алгоритма решения системы уравнений S от k переменных над произвольным обыкновенным n -вершинным графом Γ , включающего эти процедуры, составляет $O(k^2 n^{k/2+1} (k+n)^2)$ при $n \geq 3$. Выделены полиномиально разрешимые случаи: системы уравнений над деревьями, лесами, двудольными и полными двудольными графами, для решения которых предложены полиномиальные алгоритмы трудоёмкости $O(k^2 n (k+n)^2)$.

Ключевые слова: *граф, система уравнений, вычислительная сложность.*

DOI 10.17223/20710410/53/6

ALGORITHMS FOR SOLVING SYSTEMS OF EQUATIONS OVER
VARIOUS CLASSES OF FINITE GRAPHS

A. V. Il'ev*, V. P. Il'ev**

Sobolev Institute of Mathematics SB RAS, Omsk, Russia**Dostoevsky Omsk State University, Omsk, Russia***E-mail:** artyom_iljev@mail.ru, iljev@mail.ru

The aim of the paper is to study and to solve finite systems of equations over finite undirected graphs. Equations over graphs are atomic formulas of the language L consisting of the set of constants (graph vertices), the binary vertex adjacency predicate and the equality predicate. It is proved that the problem of checking compatibility of a system of equations S with k variables over an arbitrary simple n -vertex graph Γ is \mathcal{NP} -complete. The computational complexity of the procedure for checking compatibility of a system of equations S over a simple graph Γ and the procedure for finding a general solution of this system is calculated. The computational complexity

¹Работа первого автора поддержана грантом РФФИ № 19-11-00209.

of the algorithm for solving a system of equations S with k variables over an arbitrary simple n -vertex graph Γ involving these procedures is $O(k^2 n^{k/2+1} (k+n)^2)$ for $n \geq 3$. Polynomially solvable cases are distinguished: systems of equations over trees, forests, bipartite and complete bipartite graphs. Polynomial time algorithms for solving these systems with running time $O(k^2 n (k+n)^2)$ are proposed.

Keywords: *graph, system of equations, computational complexity.*

Введение

Традиционным направлением исследований в алгебраической геометрии является решение систем уравнений над вещественными, комплексными, рациональными и целыми числами. Различным алгоритмическим проблемам, связанным с решением систем уравнений, посвящены многочисленные теоретические и практические исследования. Как правило, такие проблемы оказываются либо неразрешимыми, либо разрешимыми, но вычислительно трудными. К числу неразрешимых проблем относится проблема решения полиномиальных уравнений над кольцом целых чисел [1]. Среди разрешимых проблем, имеющих экспоненциальную сложность, можно выделить арифметику Пресбургера [2], проблему решения систем полиномиальных уравнений над полями комплексных и вещественных чисел [3] и проблему решения систем полиномиальных уравнений над конечными полями, которая эквивалентна \mathcal{NP} -полной проблеме выполнимости булевых формул [4].

В последние годы в алгебраической геометрии активно развивается направление исследований, в рамках которого изучаются системы уравнений над произвольными алгебраическими системами, где уравнениями являются атомарные формулы языка алгебраической системы [5]. И здесь также естественным образом возникают вопросы разрешимости и вычислительной сложности алгоритмических проблем. Например, доказано, что проблема совместности систем уравнений над конечными частично упорядоченными множествами является \mathcal{NP} -полной в том случае, когда проверяется существование решения, состоящего из попарно различных элементов частично упорядоченного множества [6], или что экзистенциальная теория класса всех конечных полей является \mathcal{NP} -трудной, а универсальная теория этого класса — со- \mathcal{NP} -трудной [7].

Многие алгоритмические проблемы связаны с проблемами разрешимости универсальных теорий различных классов алгебраических систем, изучение которых представляет значительный интерес в алгебраической геометрии. Для обыкновенных графов, являющихся важнейшими математическими объектами и используемых при решении большого числа практически важных задач оптимизации, вопросы разрешимости универсальных теорий подробно изучены в [8]. В свою очередь, эти вопросы имеют тесную связь с решением систем уравнений над конечными графами. Проверка принадлежности графа некоторому классу входит в качестве процедуры в алгоритмы, устанавливающие разрешимость универсальных теорий наследственных классов графов. Такая процедура может быть оформлена в виде решения конечной серии систем уравнений над графами.

В [9] предложены процедуры решения следующих задач:

- 1) проверка совместности системы уравнений S над конечным графом;
- 2) вычисление радикала системы S ;
- 3) построение координатного графа системы S .

Отметим, что роль координатного графа системы уравнений S над графом аналогична роли общего решения системы линейных уравнений над полем в линейной алгебре. При этом координатный граф однозначно определяется радикалом системы S .

В настоящей работе доказано, что задача проверки совместности системы уравнений над произвольным конечным обыкновенным графом является \mathcal{NP} -полной. Выделены полиномиально разрешимые случаи: системы уравнений над деревьями, лесами, двудольными и полными двудольными графами. Конструктивно улучшена процедура проверки совместности системы уравнений S от k переменных над произвольным n -вершинным графом Γ и подобраны структуры данных, позволяющие реализовать все процедуры алгоритма решения системы уравнений S над графом Γ на ЭВМ. Подсчитана вычислительная сложность этого алгоритма, которая составляет $O(k^2 n^{k/2+1} (k+n)^2)$ при $n \geq 3$. Кроме того, предложены полиномиальные процедуры проверки совместности систем уравнений и нахождения их общего решения для класса двудольных графов, в который входят также деревья и леса, и класса полных двудольных графов. Доказано, что вычислительная сложность алгоритмов решения систем уравнений над двудольными и полными двудольными графами составляет $O(k^2 n (k+n)^2)$.

1. Предварительные сведения

Граф — это пара $\Gamma = (V, E)$, где V — непустое множество элементов, называемых *вершинами*; E — множество неупорядоченных пар различных элементов из V , называемых *рёбрами*. Если $(u, v) \in E$, то вершины u и v называются *смежными*. Граф *конечен*, если множество его вершин конечно, и *счётно бесконечен*, если множество его вершин счётно бесконечно. В данной работе рассматриваются только конечные обыкновенные графы, т. е. графы, не содержащие петель и кратных рёбер.

Граф называется *деревом*, если он не содержит циклов и является связным, и *лесом*, если он не содержит циклов и может быть несвязным. Граф называется *двудольным*, если множество его вершин можно разбить на два непересекающихся подмножества V_1 и V_2 так, что каждое ребро графа соединяет вершины из разных долей. Двудольный граф называется *полным двудольным*, если любая вершина из одной его доли смежна со всеми вершинами из другой доли.

Теперь дадим определение графа как алгебраической системы.

Граф — это алгебраическая система $\Gamma = \langle V, L \rangle$, носитель которой V — непустое не более чем счётное множество, а язык $L = \{E(x, y) \cup (x = y) \cup C\}$ состоит из множества констант $C \subseteq V$, бинарного предиката смежности вершин и предиката равенства, причём предикат смежности $E(x, y)$ является *иррефлексивным* и *симметричным*, т. е. удовлетворяет условиям:

- 1) $\forall x (\neg E(x, x))$ (иррефлексивность);
- 2) $\forall x \forall y (E(x, y) \rightarrow E(y, x))$ (симметричность).

Поскольку язык L обыкновенных графов не содержит функциональных символов, то здесь и далее рассматриваются только предикатные системы, а все определения адаптированы под предикатный случай.

Пусть $\Gamma = \langle V, L \rangle$ — фиксированный обыкновенный граф, X — конечное множество переменных. Множество $T_L(X)$ *термов* языка L от переменных из множества X состоит из всех переменных $x \in X$ и всех констант C . Множество $At_L(X)$ *атомарных формул* языка L от переменных из множества X состоит из всех формул вида $t_1 = t_2$ и $E(t_1, t_2)$, где $t_1, t_2 \in T_L(X)$. Атомарные формулы называются *уравнениями языка*, а произвольные подмножества $S \subseteq At_L(X)$ — *системами уравнений* языка L . В данной

работе рассматриваются только конечные системы уравнений *диофантовых языков*, т. е. таких языков, в которых множество констант совпадает с множеством вершин графа.

Любая система уравнений S от k переменных над фиксированным обыкновенным графом определяет в аффинном k -мерном пространстве V^k множество своих решений $V_\Gamma(S) = \{\bar{v} \in V^k : \Gamma \models S(\bar{v})\}$, которое называется *алгебраическим множеством*. Если $V_\Gamma(S) = \emptyset$, то система уравнений S *несовместна* над Γ ; иначе она является *совместной*. Две системы уравнений S_1 и S_2 называются *эквивалентными* над Γ , если $V_\Gamma(S_1) = V_\Gamma(S_2)$. Для любой системы уравнений S над Γ существует единственная эквивалентная ей максимальная система уравнений над Γ , которая называется *радикалом* системы S и обозначается $\text{Rad}_\Gamma(S)$. Если система S несовместна над Γ , то $\text{Rad}_\Gamma(S) = \text{At}_L(X)$.

Роль координатного графа $CG_\Gamma(S)$ системы уравнений S аналогична роли общего решения системы линейных уравнений над полем в линейной алгебре. Координатный граф однозначно определяется радикалом $\text{Rad}_\Gamma(S)$ следующим образом.

Отношение θ_S на множестве термов $T_L(X)$, заданное по правилу

$$t_1 \sim_{\theta_S} t_2 \Leftrightarrow (t_1 = t_2) \in \text{Rad}_\Gamma(S), \quad t_1, t_2 \in T_L(X),$$

является отношением эквивалентности, а константные и предикатные символы языка L интерпретируются на фактор-множестве $T_L(X)/\theta_S$ следующим образом:

- 1) $c/\theta_S = c$ для любого символа $c \in C$;
- 2) $E(t_1/\theta_S, t_2/\theta_S) = \mathbf{i} \Leftrightarrow E(t_1, t_2) \in \text{Rad}_\Gamma(S)$.

Построенный на фактор-множестве $T_L(X)/\theta_S$ граф $CG_\Gamma(S)$ называется *координатным графом* алгебраического множества $V_\Gamma(S)$. Если система S несовместна над Γ , то $CG_\Gamma(S)$ является тривиальной системой \mathcal{E} , т. е. графом, состоящим из единственной вершины и петли.

Следует отметить, что введенные отношение эквивалентности θ_S и определение координатного графа являются частными случаями обобщенных понятий конгруэнции и фактор-системы, предложенных В. А. Горбуновым и В. И. Тумановым [10].

2. Процедура проверки совместности системы уравнений в общем случае

Пусть $\Gamma = (V(\Gamma), E(\Gamma))$ — обыкновенный граф с n вершинами v_1, \dots, v_n , S — конечная система уравнений над Γ от переменных из множества $X = \{x_1, \dots, x_k\}$.

Теорема 1. Задача проверки совместности системы уравнений S над произвольным конечным графом Γ является \mathcal{NP} -полной задачей.

Доказательство. Достаточно показать, что к задаче проверки совместности системы уравнений S над конечным графом Γ полиномиально сводится какая-нибудь другая \mathcal{NP} -полная задача распознавания [11], например распознавательный вариант задачи о клике.

Задача о клике. Дан n -вершинный граф $\Gamma = (V, E)$ и натуральное число $k \leq n$. Существует ли в графе Γ *клика* размера, не меньшего k , т. е. такое множество $V' \subseteq V$, что $(u, v) \in E$ для любых $u, v \in V'$ и $|V'| \geq k$?

Для ответа на поставленный вопрос нужно определить, совместна ли над графом Γ система уравнений $S = \{E(x_i, x_j) : i, j \in \{1, \dots, k\}, i < j\}$.

Таким образом, задача проверки совместности системы уравнений S над конечным графом Γ является \mathcal{NP} -полной. ■

Следствие 1. Если $\mathcal{P} \neq \mathcal{NP}$, то не существует полиномиального алгоритма проверки совместности системы уравнений S над произвольным конечным графом Γ .

2.1. Процедура проверки совместности системы уравнений S над произвольным конечным графом

Ранее А. В. Ильевым и В. Н. Ремесленниковым была предложена процедура проверки совместности системы уравнений S над конечным графом Γ [9]. Мы приведём её конструктивно улучшенный вариант без каких-либо существенных и структурных изменений. Важным предварительным шагом для работы этой процедуры является нахождение информационной базы системы уравнений S .

Информационная база системы S состоит из набора конечных множеств и натуральных чисел, определяемых по группам:

- 1) $X = \{x_1, \dots, x_k\}$ — множество переменных, $S = \{s_1, \dots, s_l\}$ — множество уравнений с переменными из X ; k, l — числовые параметры.
- 2) W_1, \dots, W_k — подмножества $V(\Gamma)$; W_i состоит из вершин графа Γ , которые содержатся в записи уравнений вида $E(x_i, v_j)$ системы S ; $\alpha_i = |W_i|$ — числовые параметры, $i = 1, \dots, k$.
- 3) $W_1^\perp, \dots, W_k^\perp$ — подмножества $V(\Gamma)$; W_i^\perp состоит из вершин графа Γ , которые смежны с каждой из вершин множества W_i (если $W_i = \emptyset$, то по определению полагаем $W_i^\perp = V(\Gamma)$); $\beta_i = |W_i^\perp|$ — числовые параметры, $i = 1, \dots, k$.
- 4) $W_1^{\perp\perp}, \dots, W_k^{\perp\perp}$ — подмножества $V(\Gamma)$; $W_i^{\perp\perp} = (W_i^\perp)^\perp$; $\gamma_i = |W_i^{\perp\perp}|$ — числовые параметры, причём $\gamma_i \geq \alpha_i$ для любых $i = 1, \dots, k$.

Если в информационной базе хотя бы одно из чисел β_i равно нулю при $\alpha_i \neq 0$, то информационная база является *несогласованной*, а система S несовместна над Γ .

Поскольку случай $n = 1$ тривиальный, а при $n = 2$ обыкновенный граф Γ является двудольным и для проверки совместности системы уравнений S над ним уместно использовать полиномиальную процедуру 1.1 из п. 3.1, то всюду далее предполагается, что $n \geq 3$.

Процедура 1. Данная процедура строит классы эквивалентности $Y(t_i)$, где t_i — переменная x_i либо константа v_i , и преобразует систему уравнений S в эквивалентную систему \bar{S} на графе Γ . В начале работы процедуры каждое множество $Y(t_i)$ состоит только из одного термина t_i , а система \bar{S} совпадает с S .

В процессе работы процедура использует следующие структуры данных:

- Граф Γ представлен в виде матрицы смежности $A = (a_{ij})$ размера $n \times n$, состоящей из нулей и единиц.
- Каждому типу уравнений отвечает своя матрица, состоящая из нулей и единиц, в которой единицами отмечены соответствующие уравнения. Равенства вида $x_i = x_j$ записаны в виде матрицы размера $k \times k$, равенства $x_i = v_j$ — в виде матрицы размера $k \times n$, а равенства $v_i = v_j$ — в виде матрицы размера $n \times n$. Матрицы, соответствующие уравнениям вида $E(t_i, t_j)$, выглядят аналогично.
- Семейства множеств $\{W_i\}$ и $\{W_i^\perp\}$, также записаны в виде матриц W и W^\perp , состоящих из нулей и единиц, размера $k \times n$. Строками этих матриц являются характеристические векторы множеств W_i и W_i^\perp .
- Классы эквивалентности $Y(t_i)$ хранятся в виде списков термов. Изначально количество таких списков $k + n$, а терм t_i — первый и единственный элемент в каждом списке. В дальнейшем при работе процедуры количество списков может сокращаться, при этом длина каждого из них ограничена значением $k + n$.

Шаг 0. Производится заполнение матриц W и W^\perp и построение классов эквивалентности $Y(t_i)$. Матрица W сначала совпадает с матрицей, соответствующей уравнениям вида $E(x_i, v_j)$. Чтобы заполнить матрицу W^\perp , нужно для каждого её элемента перемножить элементы матрицы A графа Γ из тех строк, которые соответствуют вершинам из множеств W_i , т. е. в матрице W^\perp каждый элемент определяется по формуле $w_{ij}^\perp = \prod_{m: v_m \in W_i} a_{mj}$. Если хотя бы одна из строк матрицы W^\perp состоит только из нулей, то исходная система S несовместна над Γ и процедура завершает свою работу.

Шаг 1. Для каждого равенства $t_i = t_j$ из \bar{S} процедура объединяет множества $Y(t_p)$ и $Y(t_q)$, содержащие термы t_i и t_j . Полученное множество обозначается $Y(t_m)$, где t_m — константа с наименьшим номером, а при её отсутствии — переменная с наименьшим номером из множества $Y(t_p) \cup Y(t_q)$. Равенство $t_i = t_j$ при этом удаляется из \bar{S} .

Шаг 2. Процедура последовательно просматривает все множества $Y(t)$.

- 1) Если существует множество $Y(t)$, в котором содержатся две различные константы v_i и v_j , то исходная система S несовместна над Γ .
- 2) Если в множестве $Y(t)$ содержится только одна константа v_j и при этом $\bigcap_{i: x_i \in Y(t)} W_i^\perp \cap \{v_j\} = \emptyset$, то исходная система S несовместна над Γ .
- 3) Если множество $Y(t)$ не содержит констант v_j , но при этом $\bigcap_{i: x_i \in Y(t)} W_i^\perp = \emptyset$, то исходная система S несовместна над Γ .

В каждом из случаев 1–3 процедура завершает работу.

- 4) Если в множестве $Y(t)$ содержится только одна константа v_j и при этом $\bigcap_{i: x_i \in Y(t)} W_i^\perp \cap \{v_j\} = \{v_j\}$, то во всех уравнениях \bar{S} каждая переменная $x_i \in Y(t)$ заменяется на v_j и для каждой из них множество W_i^\perp переопределяется следующим образом: $W_i^\perp := \{v_j\}$.
- 5) Если множество $Y(t)$ не содержит констант, но при этом $\bigcap_{i: x_i \in Y(t)} W_i^\perp = \{v_j\}$, то во всех уравнениях \bar{S} каждая переменная $x_i \in Y(t)$ заменяется на v_j и в \bar{S} добавляются равенства $x_i = v_j$.
- 6) Если множество $Y(t)$ не содержит констант и при этом $\left| \bigcap_{i: x_i \in Y(t)} W_i^\perp \right| > 1$, то алгоритм выбирает переменную $x_j \in Y(t)$ с наименьшим номером и во всех уравнениях \bar{S} заменяет все остальные переменные из $Y(t)$ на x_j .

Шаг 3. Процедура просматривает уравнения $E(t_i, t_j)$.

- 1) Если в \bar{S} имеются уравнения $E(x_i, x_i)$ либо $E(v_i, v_j)$, такие, что $(v_i, v_j) \notin E(\Gamma)$, то исходная система S несовместна над Γ и процедура заканчивает работу. В противном случае уравнения $E(v_i, v_j)$ удаляются из системы \bar{S} .
- 2) Для каждой переменной, входящей в уравнения вида $E(x_i, v_j)$, процедура ищет элемент v_j в множестве W_i . Если такой элемент не найден, т. е. уравнение $E(x_i, v_j)$ было получено на шаге 2, то процедура переопределяет множества W_i и W_i^\perp следующим образом: $W_i := W_i \cup \{v_j\}$ и $W_i^\perp := W_i^\perp \cap \{v_j\}^\perp$, где множество $\{v_j\}^\perp$ состоит из всех вершин графа Γ , смежных с v_j . Если получили $W_i^\perp = \emptyset$, то исходная система S несовместна над Γ ; если $W_i^\perp = \{v_m\}$, то в \bar{S} добавляется равенство $x_i = v_m$.

Если после выполнения шага 3 в \bar{S} осталось хотя бы одно равенство, то процедура возвращается на шаг 1; если в \bar{S} равенств нет, но есть уравнения вида $E(x_i, x_j)$, то процедура переходит на шаг 4. В противном случае процедура завершает работу.

Шаг 4. Процедура просматривает уравнения $E(x_i, x_j)$.

- 1) Процедура ищет минимальное доминирующее множество в графе $H = (V_X, E_X)$, где V_X — множество переменных, входящих в запись уравнений $E(x_i, x_j)$, а множество рёбер E_X определяется этими уравнениями. Напомним, что подмножество $V' \subseteq V$ вершин графа (V, E) называется *доминирующим*, если каждая вершина из $V \setminus V'$ смежна по крайней мере с одной вершиной из V' . Для поиска минимального доминирующего множества можно использовать любые известные алгоритмы, имеющие трудоёмкость не хуже, чем $O(3^{|V_X|/2})$, например, предложенные в [12, 13]. Найденное доминирующее множество обозначим X' . Без ограничения общности можно считать, что $X' = \{x_1, \dots, x_p\}$. Несложно заметить, что $p \leq k/2$.
- 2) Далее рассматриваются всевозможные наборы вида $(v_{1q}, v_{2q}, \dots, v_{pq})$, где $v_{jq} \in W_j^\perp$. Всего таких наборов $|W_1^\perp| \cdot |W_2^\perp| \cdot \dots \cdot |W_p^\perp| \leq n^p$. Для каждого такого набора составляется система уравнений

$$S_q = \bar{S} \cup \left(\bigcup_{j=1}^p (x_j = v_{jq}) \right)$$

с собственной информационной базой, включающей свои множества W_{iq} и W_{iq}^\perp . Каждая такая система проверяется на совместность, т. е. для неё выполняются шаги 1–3 процедуры. Если все системы S_q окажутся несовместными над Γ , то система \bar{S} тоже несовместна над Γ и процедура завершает работу.

- 3) В случае, когда некоторые системы уравнений S_m из множества $\{S_q\}$ окажутся совместными над графом Γ , система уравнений $\bar{S} \cup \left(\bigcap_m \bar{S}_m \right)$ эквивалентна исходной системе S , где \bar{S}_m — системы уравнений, полученные после выполнения шагов 1–3 процедуры для совместных систем S_m . В этом случае происходит доопределение системы \bar{S} вместе с множествами W_i и W_i^\perp следующим образом: $\bar{S} := \bar{S} \cup \left(\bigcap_m \bar{S}_m \right)$, $W_i := W_i \cup \left(\bigcap_m W_{im} \right)$ и $W_i^\perp := W_i^\perp \cup \left(\bigcap_m W_{im}^\perp \right)$. Заметим, что системы \bar{S}_m могут состоять только из уравнений вида $E(x_i, v_j)$.
- 4) Кроме того, если некоторые классы эквивалентности $Y(t)$ объединялись в каждой совместной системе \bar{S}_m , то эти классы эквивалентности объединяются и в системе \bar{S} . Для этого составляются специальные матрицы $Y' = (y'_{ij})$ размера $k \times k$ и $Y'' = (y''_{ij})$ размера $k \times n$, изначально заполненные единицами. Затем для каждой системы \bar{S}_m данные матрицы преобразуются следующим образом. Элемент y'_{ij} сохраняет свое текущее значение, если равенство $x_i = x_j$ имеет место в системе \bar{S}_m , и $y'_{ij} := 0$ в противном случае. Аналогично элемент y''_{ij} сохраняет свое текущее значение, если равенство $x_i = v_j$ имеет место в системе \bar{S}_m , и $y''_{ij} := 0$ в противном случае. В итоге матрицы Y' и Y'' будут содержать информацию обо всех равенствах вида $x_i = x_j$ и $x_i = v_j$, имевших место в любой совместной системе \bar{S}_m . Далее для каждого равенства, определяемого этими матрицами, происходит объединение соответствующих классов эквивалентности системы \bar{S} .

После прохождения шагов 0–4 процедура завершает работу. В результате система \bar{S} состоит только из уравнений вида $E(t_i, t_j)$.

2.2. Корректность процедуры проверки совместности системы уравнений S в общем случае

Доказательство следующей теоремы приведено в [9]. Для полноты картины воспроизведём его здесь.

Теорема 2. Процедура 1 корректно проверяет систему уравнений S на совместность.

Доказательство. Прежде всего докажем, что система уравнений \bar{S} , построенная процедурой 1, эквивалентна S .

По окончании шага 1 это очевидно.

Этапы 4 и 5 шага 2 означают, что только v_j является вершиной графа Γ , которая может быть значением переменных из класса $Y(t)$. Поэтому замена каждой из этих переменных на v_j сохраняет эквивалентность системы уравнений \bar{S} исходной системе над Γ .

Этап 6 шага 2 означает, что множество значений переменных из класса $Y(t)$ непусто, и потому замена каждой из этих переменных на x_j сохраняет эквивалентность системы уравнений \bar{S} исходной системе S над Γ .

На этапе 2 шага 3 уточняется множество значений переменной x_i на графе Γ , и если оно состоит только из одной вершины v_j , то добавление в \bar{S} уравнения $x_i = v_j$ сохраняет эквивалентность системы уравнений \bar{S} исходной системе S над Γ .

На шаге 4 осуществляется переход от системы уравнений \bar{S} , содержащей уравнения с двумя переменными $E(x_i, x_j)$, к системам уравнений S_q , таким, что \bar{S} эквивалентна объединению $\bigcup_q S_q$ над графом Γ . Если в каждую совместную систему S_m из множества $\{S_q\}$ после её преобразования в систему \bar{S}_m попадут какие-либо уравнения, не содержащиеся в \bar{S} , то добавление этих уравнений в \bar{S} сохранит эквивалентность системы уравнений \bar{S} исходной системе S над графом Γ . Если в процессе проверки совместности каждой системы S_m происходило объединение одних и тех же классов эквивалентности $Y(t)$, то эти классы эквивалентности должны быть объединены и в системе \bar{S} .

Очевидно, что для любой переменной x_i множество её значений содержится в W_i^\perp . Несовместность системы \bar{S} , устанавливаемая на этапе 1 шага 2, следует из попадания двух констант v_i и v_j в один класс эквивалентности, что противоречит условию попарного различия всех вершин графа. Несовместность системы \bar{S} , устанавливаемая на этапах 2 и 3 шага 2, следует из того, что никакая вершина графа Γ не может быть значением переменной x_i из класса эквивалентности $Y(t)$.

Несовместность системы \bar{S} , устанавливаемая на этапе 1 шага 3, следует из отсутствия в графе Γ петель и возможного отсутствия рёбер (v_i, v_j) , существование которых вытекает из уравнений системы \bar{S} . Несовместность системы \bar{S} , устанавливаемая на этапе 2 шага 3, следует из того, что переменной x_i не могут быть присвоены никакие значения на графе Γ .

Несовместность системы \bar{S} , устанавливаемая на шаге 4 процедуры, следует из того, что переменным из доминирующего множества X' не могут быть всем одновременно присвоены никакие конкретные значения на графе Γ . ■

2.3. Трудоёмкость процедуры проверки совместности системы уравнений S в общем случае

Теорема 3. Трудоёмкость процедуры 1 составляет $O(k^2 n^{k/2+1} (k+n)^2)$.

Доказательство. Распишем вычислительную сложность процедуры 1 по шагам:

Сложность шага 0 составляет $O(kn + kn^2)$, или, что то же, $O(kn^2)$.

Сложность шага 1 — $O(k^2 + n^2 + kn)$, или, что то же, $O((k + n)^2)$.

Сложность этапа 1 шага 2 в худшем случае составляет $O((k + n)^2)$.

Сложность этапов 2 и 3 шага 2 — $O((k + n)(k + n + kn))$, или, что то же, $O(kn(k + n))$.

Сложность этапов 4–6 шага 2 — $O((k + n)(k + n + kn + k^2))$, или, что то же, $O(k(k + n)^2)$.

Таким образом, трудоёмкость шага 2 составляет $O(k(k + n)^2)$.

Сложность этапа 1 шага 3 составляет $O(k + n^2)$.

Сложность этапа 2 шага 3 — $O(kn + kn^2)$, или, что то же, $O(kn^2)$.

Таким образом, трудоёмкость всех шагов 1–3 процедуры за одну итерацию составляет $O(k(k + n)^2)$.

Поскольку шаги 1–3 могут быть повторены для каждого из kn возможных равенств $x_i = v_j$, то общая вычислительная сложность их прохождения в худшем случае составляет $O(k^2n(k + n)^2)$.

Сложность этапа 1 шага 4 в худшем случае составляет $O(3^{k/2})$, что не хуже, чем $O(n^{k/2})$ при $n \geq 3$.

Поскольку на этапе 2 шага 4 количество всевозможных комбинаций $(v_{1q}, v_{2q}, \dots, v_{pq})$ при $p \leq k/2$ и $q \leq n$ в худшем случае равно $n^{k/2}$ и для каждой полученной новой системы уравнений S_q осуществляется прохождение шагов 1–3, то сложность этапа 2 шага 4 составляет $O(k^2n^{k/2+1}(k + n)^2)$.

Сложность этапа 3 шага 4 в худшем случае — $O(kn^{k/2+1})$.

Сложность этапа 4 шага 4 в худшем случае — $O(k^2 + kn + n^{k/2}(k + n)^2)$, или, что то же, $O(n^{k/2}(k + n)^2)$.

Таким образом, трудоёмкость всей процедуры 1 составляет $O(k^2n^{k/2+1}(k + n)^2)$. ■

3. Процедура проверки совместности системы уравнений над двудольными графами

Поскольку задача проверки совместности системы уравнений в общем случае \mathcal{NP} -полна, т. е. не является полиномиально разрешимой при $\mathcal{P} \neq \mathcal{NP}$, то возникает естественный вопрос о выделении её полиномиально разрешимых случаев. В число таких случаев входят задачи проверки совместности системы уравнений над деревьями, лесами, всеми двудольными графами и полными двудольными графами.

Нетрудно заметить, что деревья и леса являются двудольными графами, но не обязательно полными двудольными. Поэтому предложена единая процедура проверки совместности системы уравнений S над конечными двудольными графами, которая применима к деревьям и лесам, и отдельная процедура проверки совместности системы уравнений S над полными двудольными графами.

Пусть $\Gamma = (V(\Gamma), E(\Gamma))$ — обыкновенный двудольный граф с n вершинами и S — конечная система уравнений над Γ от переменных из множества $X = \{x_1, \dots, x_k\}$.

3.1. Процедура проверки совместности системы уравнений S над конечным двудольным графом

Процедура 1.1. Идея этой процедуры аналогична идее процедуры 1. В процессе работы используются те же структуры данных, что и в общем случае.

Шаги 0–3 в точности повторяют соответствующие шаги процедуры 1, а шаг 4 выглядит следующим образом:

Шаг 4. Процедура просматривает граф $H = (V_X, E_X)$, где V_X — множество переменных, входящих в запись уравнений $E(x_i, x_j)$, а множество рёбер E_X определяется этими уравнениями.

- 1) В графе H ищутся циклы нечётной длины. Для этого производится расслоение каждой его компоненты связности, начиная с произвольной вершины, — создаётся специальный список, в котором каждый элемент содержит номер своего слоя и номер своей вершины. Если цикл нечётной длины найден, т. е. какие-то две вершины из одного слоя оказались смежны, то исходная система уравнений S несовместна над графом Γ .
- 2) Для каждого уравнения вида $E(x_i, x_j)$ множества W_i^\perp и W_j^\perp переопределяются следующим образом: $W_i^\perp := W_i^\perp \cap \left(\bigcup_{v_j \in W_j^\perp} \{v_j\}^\perp \right)$ и $W_j^\perp := W_j^\perp \cap \left(\bigcup_{v_i \in W_i^\perp} \{v_i\}^\perp \right)$.
Если хотя бы одно множество $W_p^\perp = \emptyset$, то исходная система S несовместна над Γ ; иначе — совместна. Если какое-либо множество $W_p^\perp = \{v_q\}$, то в \bar{S} добавляется равенство $x_p = v_q$.
- 3) Для каждого равенства $x_p = v_q$ из \bar{S} , полученного на предыдущем этапе, процедура объединяет множества $Y(t_r)$ и $Y(v_q)$, содержащие переменную x_p и константу v_q , а равенства удаляются из системы. Полученное множество обозначается $Y(v_q)$. На этом процедура завершает свою работу.

Теорема 4. Процедура 1.1 корректно проверяет систему уравнений S на совместность.

Доказательство. Корректность шагов 1–3 процедуры доказывается аналогично тому, как это сделано в теореме 2.

На шаге 4 возможно уточнение множества значений переменной x_p на графе Γ , и если оно состоит только из одной вершины v_q , то добавление в \bar{S} уравнения $x_p = v_q$ сохраняет эквивалентность системы уравнений \bar{S} исходной системе S над Γ .

Несовместность системы \bar{S} , устанавливаемая на шаге 4, следует из того, что в графе Γ не существует циклов нечётной длины и при этом переменные, входящие в уравнения $E(x_i, x_j)$, могут иметь своими значениями только смежные вершины в графе Γ , т. е. находящиеся в разных его долях. ■

Теорема 5. Трудоемкость процедуры 1.1 составляет $O(k^2n(k+n)^2)$.

Доказательство. Распишем вычислительную сложность по шагам.

Сложность каждого из шагов 0–3 процедуры 1.1 такая же, как и у процедуры 1; общая вычислительная сложность их прохождения в худшем случае составляет $O(k^2n(k+n)^2)$.

Сложность этапа 1 шага 4 составляет $O(k^3)$; этапа 2 — $O(k^2n^2)$; этапа 3 — $O(kn)$.

Таким образом, трудоемкость всей процедуры 1.1 составляет $O(k^2n(k+n)^2)$. ■

3.2. Процедура проверки совместности системы уравнений S над конечным полным двудольным графом

Процедура 1.2. Идея этой процедуры полностью аналогична идее процедуры 1.1. Полный двудольный граф Γ хранится в виде матрицы размера $2 \times n$, состоящей из нулей и единиц, а в остальном в процессе работы используются те же структуры данных, что и в общем случае.

Шаги 0–3 в точности повторяют соответствующие шаги процедуры 1, а шаг 4 выглядит следующим образом:

Шаг 4. Процедура просматривает граф $H = (V_X, E_X)$, где V_X — множество переменных, входящих в запись уравнений $E(x_i, x_j)$, а множество рёбер E_X определяется этими уравнениями.

- 1) В графе H ищутся циклы нечётной длины. Для этого производится расслоение каждой его компоненты связности, начиная с произвольной вершины. Если цикл нечётной длины найден, то исходная система уравнений S несовместна над графом Γ . Иначе граф H является двудольным и для каждой его компоненты связности формируются списки вершин долей.
- 2) Процедура просматривает списки долей графа H . Если две переменные x_i и x_j лежат в одной доле графа H , а вершины из множеств W_i^\perp и W_j^\perp принадлежат разным долям графа Γ , то система уравнений S несовместна над Γ . Если две переменные x_i и x_j лежат в разных долях графа H , но в одной его компоненте связности, а вершины из множеств W_i^\perp и W_j^\perp принадлежат одной доле графа Γ , то система S также несовместна над Γ . В противном случае система уравнений S является совместной над графом Γ .

На этом процедура завершает свою работу.

Теорема 6. Процедура 1.2 корректно проверяет систему уравнений S на совместность.

Доказательство полностью аналогично доказательству теоремы 4.

Теорема 7. Трудоемкость процедуры 1.2 составляет $O(k^2n(k+n)^2)$.

Доказательство. Как и у процедуры 1.1, общая трудоемкость прохождения шагов 0–3 в худшем случае составляет $O(k^2n(k+n)^2)$.

Сложность этапа 1 шага 4 составляет $O(k^3)$; этапа 2 — $O(k^2n)$.

Таким образом, трудоемкость всей процедуры 1.2 составляет $O(k^2n(k+n)^2)$. ■

4. Процедуры построения радикала и координатного графа

Обе эти процедуры, приведенные в [9] с полным доказательством их корректности, без изменений используются как при решении систем уравнений над двудольными графами, так и в общем случае.

4.1. Построение радикала системы уравнений S

Процедура 2. Если система S несовместна над Γ , то $\text{Rad}_\Gamma(S) = \text{At}_L(X)$. В противном случае процедура работает с информационной базой системы уравнений S .

Шаг 0. Процедура рассматривает последние версии множеств $W_1^\perp, \dots, W_k^\perp$, полученные при выполнении процедуры проверки совместности системы S . С их помощью заново определяются множества $W_1^{\perp\perp}, \dots, W_k^{\perp\perp}$.

Далее радикал $\text{Rad}_\Gamma(S)$ строится следующим образом.

Шаг 1. $\text{Rad}_\Gamma(S) := \bar{S}$, для чего определяются новые матрицы уравнений.

Шаг 2. Уравнения вида $E(x_i, v_j)$ добавляются в $\text{Rad}_\Gamma(S)$ для любых $v_j \in W_i^{\perp\perp}$.

Шаг 3. Если $t_1, t_2 \in Y(t)$, то уравнения $t_1 = t_2$ добавляются в $\text{Rad}_\Gamma(S)$ для любых $t_1, t_2 \in T_L(X)$.

Шаг 4. Уравнения $t = t$ добавляются в $\text{Rad}_\Gamma(S)$ для любого $t \in T_L(X)$.

Шаг 5. Если $(t_1 = t_2) \in \text{Rad}_\Gamma(S)$, то уравнения $t_2 = t_1$ добавляются в $\text{Rad}_\Gamma(S)$ для любых $t_1, t_2 \in T_L(X)$. Поскольку матрица, содержащая уравнения вида $x_i = v_j$, не является квадратной, то для данного типа уравнений считаем действия на шаге 5 выполненными автоматически.

Шаг 6. Если $(t_1 = t_2) \in \text{Rad}_\Gamma(S)$ и $(t_2 = t_3) \in \text{Rad}_\Gamma(S)$, то уравнения $t_1 = t_3$ добавляются в $\text{Rad}_\Gamma(S)$ для любых $t_1, t_2, t_3 \in T_L(X)$.

Шаг 7. Если $E(t_1, t_2) \in \text{Rad}_\Gamma(S)$, то уравнения $E(t_2, t_1)$ добавляются в $\text{Rad}_\Gamma(S)$ для любых $t_1, t_2 \in T_L(X)$. Поскольку матрица, содержащая уравнения вида $E(x_i, v_j)$,

не является квадратной, то для данного типа уравнений считаем действия на шаге 7 выполненными автоматически.

Шаг 8. Если $(t_1 = t'_1), (t_2 = t'_2) \in \text{Rad}_\Gamma(S)$ и $E(t_1, t_2) \in \text{Rad}_\Gamma(S)$, то уравнения $E(t'_1, t'_2)$ добавляются в $\text{Rad}_\Gamma(S)$ для любых $t_1, t_2, t'_1, t'_2 \in T_L(X)$.

Шаг 9. Уравнения $E(v_i, v_j)$ добавляются в $\text{Rad}_\Gamma(S)$ для любых $(v_i, v_j) \in E(\Gamma)$.

Теорема 8. Процедура 2 корректно строит радикал $\text{Rad}_\Gamma(S)$.

Корректность процедуры 2 для построения радикала $\text{Rad}_\Gamma(S)$ следует непосредственно из его определения.

Теорема 9. Трудоёмкость процедуры 2 составляет $O((k+n)^3)$.

Доказательство. Распишем вычислительную сложность процедуры 2 по шагам.

Переопределение множеств $W_1^{\perp\perp}, \dots, W_k^{\perp\perp}$ на шаге 0 осуществляется за $O(kn^2)$ операций.

Сложность шага 1 составляет $O((k+n)^2)$; шага 2 — $O(kn)$; шага 3 — $O((k+n)^3)$; шага 4 — $O(k+n)$; шага 5 — $O(k^2+n^2)$; шага 6 — $O((k+n)^3)$; шага 7 — $O(k^2+n^2)$; шага 8 — $O((k+n)^2)$; шага 9 — $O(n^2)$.

Таким образом, трудоёмкость всей процедуры 2 составляет $O((k+n)^3)$. ■

4.2. Построение координатного графа системы уравнений S

Процедура 3. Множество вершин координатного графа $\Delta = CG_\Gamma(S)$ совпадает с множеством индикаторов t_i классов эквивалентности $Y(t_i)$ и является подмножеством $V(\Gamma) \cup X$, а множество рёбер выглядит следующим образом:

$$E(\Delta) = E(\Gamma) \cup E(x_i, x_j) \cup E(x_i, w_m), \text{ где } E(x_i, x_j), E(x_i, w_m) \in \text{Rad}_\Gamma(S).$$

Если система S несовместна над Γ , то $\Delta = \mathcal{E}$, где \mathcal{E} — граф, состоящий из одной вершины и петли. В противном случае процедура выполняет следующие построения:

Шаг 1. К множеству вершин графа Γ добавляются все вершины из множества X .

Шаг 2. К полученному графу добавляются всевозможные рёбра (x_i, x_j) и (x_i, w_m) , для которых $E(x_i, x_j), E(x_i, w_m) \in \text{Rad}_\Gamma(S)$.

Шаг 3. В полученном графе для каждого класса эквивалентности $Y(t_i)$ все вершины, находящиеся в этом классе, стягиваются в одну вершину, а кратные рёбра заменяются одним ребром.

В результате получается координатный граф Δ .

Теорема 10. Процедура 3 корректно строит координатный граф Δ .

Построение координатного графа процедурой 3 осуществляется непосредственно по определению.

Теорема 11. Трудоёмкость процедуры 3 составляет $O((k+n)^2)$.

Как следствия теорем 3, 5, 7, 9 и 11, можно получить трудоёмкости алгоритмов решения конечных систем уравнений над конечными обыкновенными графами, включающие процедуры проверки совместности этих систем, построения их радикала и общего решения — координатного графа.

Следствие 2. Трудоёмкость алгоритма решения систем уравнений над произвольными графами составляет $O(k^2 n^{k/2+1} (k+n)^2)$.

Следствие 3. Трудоёмкость алгоритма решения систем уравнений над двудольными графами, в том числе деревьями и лесами, составляет $O(k^2 n (k+n)^2)$.

Следствие 4. Трудоёмкость алгоритма решения систем уравнений над полными двудольными графами составляет $O(k^2 n (k+n)^2)$.

ЛИТЕРАТУРА

1. *Матиясевич Ю. В.* Диофантовость перечислимых множеств // Доклады Академии наук СССР. 1970. Т. 191. № 2. С. 279–282.
2. *Fischer M. J. and Rabin M. O.* Super-exponential complexity of Presburger arithmetic // Proc. SIAM-AMS Symp. Appl. Math. 1974. V. 7. P. 27–41.
3. *Mayr E. W. and Meyer A. R.* The complexity of the word problems for commutative semigroups and polynomial ideals // Adv. Math. 1982. V. 46. Iss. 3. P. 305–329.
4. *Cook S. A.* The complexity of theorem proving procedures // Proc. 3rd Ann. ACM Symp. on Theory of Computing. 1971. P. 151–158.
5. *Даниярова Э. Ю., Мясников А. Г., Ремесленников В. Н.* Алгебраическая геометрия над алгебраическими системами. Новосибирск: Изд-во СО РАН, 2016. 243 с.
6. *Никитин А. Ю., Рыбалов А. Н.* О сложности проблемы разрешимости систем уравнений над конечными частичными порядками // Прикладная дискретная математика. 2018. № 39. С. 94–98.
7. *Рыбалов А. Н.* О сложности экзистенциальной и универсальной теорий конечных полей // Прикладная дискретная математика. 2019. № 45. С. 85–89.
8. *Ильев А. В.* Разрешимость универсальных теорий и аксиоматизируемость наследственных классов графов // Труды института математики и механики УрО РАН. 2016. Т. 22. № 1. С. 100–111.
9. *Ильев А. В., Ремесленников В. Н.* Исследование совместности систем уравнений над графами и нахождение их общих решений // Вестник Омского университета. 2017. № 4(86). С. 26–32.
10. *Горбунов В. А.* Алгебраическая теория квазимногообразий. Новосибирск: Научная книга, 1999. 368+xii с.
11. *Гэри М., Джонсон Д.* Вычислительные машины и труднорешаемые задачи. М.: Мир, 1982. 416 с.
12. *Fomin F. V., Grandoni F., and Kratsch D.* A measure & conquer approach for the analysis of exact algorithms // J. ACM. 2009. V. 56. Iss. 5. P. 25–32.
13. *Van Rooij J. M. M., Nederlof J., and van Dijk T. C.* Inclusion/exclusion meets measure and conquer: Exact algorithms for counting dominating sets // LNCS. 2009. V. 5757. P. 554–565.

REFERENCES

1. *Matiyasevich Y. V.* Diophantovost perechislimykh mnozhestv [Diophantineity of enumerable sets]. Doklady Akademii Nauk USSR, 1970, vol. 191, no. 2, pp. 279–282. (in Russian)
2. *Fischer M. J. and Rabin M. O.* Super-exponential complexity of Presburger arithmetic. Proc. SIAM-AMS Symp. Appl. Math., 1974, vol. 7, pp. 27–41.
3. *Mayr E. W. and Meyer A. R.* The complexity of the word problems for commutative semigroups and polynomial ideals. Adv. Math., 1982, vol. 46, iss. 3, pp. 305–329.
4. *Cook S. A.* The complexity of theorem proving procedures. Proc. 3rd Ann. ACM Symp. on Theory of Computing, 1971, pp. 151–158.
5. *Daniyarova E. Y., Myasnikov A. G., and Remeslennikov V. N.* Algebraicheskaya geometriya nad algebraicheskimi sistemami [Algebraic Geometry over Algebraic Structures]. Novosibirsk, SB RAS Publishing House, 2016. 243 p. (in Russian)
6. *Nikitin A. Y. and Rybalov A. N.* O slozhnosti problemy razreshimosti sistem uravneniy nad konechnymi chastichnymi poryadkami [On complexity of the satisfiability problem of systems over finite posets]. Prikladnaya Diskretnaya Matematika, 2018, no. 39, pp. 94–98. (in Russian)

7. *Rybalov A. N.* O slozhnosti ekzistentsialnoy i universalnoy teoriy konechnykh poley [On complexity of the existential and universal theories of finite fields]. *Prikladnaya Diskretnaya Matematika*, 2019, no. 45, pp. 85–89. (in Russian)
8. *Ilev A. V.* Razreshimost universalnykh teory i aksiomatiziruyemost nasledstvennykh klassov grafov [Decidability of universal theories and axiomatizability of hereditary classes of graphs]. *Trudy Instituta Matematiki i Mekhaniki UrO RAN*, 2016, vol. 22, no. 1, pp. 100–111. (in Russian)
9. *Ilev A. V. and Remeslennikov V. N.* Issledovaniye sovместnosti sistem uravneny nad grafami i nakhozheniye ikh obshchikh resheny [Study of the compatibility of systems of equations over graphs and finding their general solutions]. *Vestnik Omskogo Universiteta*, 2017, no. 4(86), pp. 26–32. (in Russian)
10. *Gorbunov V. A.* Algebraic Theory of Quasivarieties. New York, Plenum, 1998. 298+xii p.
11. *Garey M. R. and Johnson D. S.* Computers and Intractability: A Guide to the Theory of NP-Completeness. San Francisco, W. H. Freeman and Co, 1979. 338+x p.
12. *Fomin F. V., Grandoni F., and Kratsch D.* A measure & conquer approach for the analysis of exact algorithms. *J. ACM*, 2009, vol. 56, iss. 5, pp. 25–32.
13. *Van Rooij J. M. M., Nederlof J., and van Dijk T. C.* Inclusion/exclusion meets measure and conquer: Exact algorithms for counting dominating sets. *LNCS*, 2009, vol. 5757, pp. 554–565.