

Гаусса. Оптимизация заключается в том, чтобы не менять столбцы, которые менялись на нескольких предыдущих итерациях; тем самым базисы, фиксируемые на итерациях, становятся более независимыми, что немного повышает вероятность найти вектор ошибки  $e$ .

2) На очередной итерации алгоритма Бернштейна — Ланг — Петерса ищется вектор ошибки  $e$  в виде линейной комбинации ровно  $2p$  векторов базиса. Некоторым образом выбираются линейные комбинации из  $2p$  векторов базиса, которые образуют векторы-кандидаты. Если вес какого-то вектора-кандидата равен  $t$ , то это и есть искомый вектор  $e$ . Для проверки необходимо вычислить веса всех векторов-кандидатов. Бернштейн, Ланг и Петерс предлагают считать вес каждого вектора, пока он не превысит  $t$  (дальше считать бессмысленно). Оптимизация заключается в том, чтобы отбросить все векторы-кандидаты, у которых среди первых  $a$  координат больше чем  $b$  координат принимают значение 1. Для остальных осуществить проверку так же, как её делают Бернштейн, Ланг и Петерс. Здесь  $a$  и  $b$  — новые параметры алгоритма. Смысл оптимизации заключается в следующем: на раннем этапе будет отброшено очень много неподходящих векторов-кандидатов, в то время как подходящий вектор-кандидат может быть отброшен с очень маленькой вероятностью.

Для представленного алгоритма ожидаемое количество битовых операций, необходимых для дешифрования сообщения, закодированного с помощью кодов Гоппы (1024, 524, 50), равно  $2^{60,1}$ . Это на 27,5% меньше, чем для алгоритма Бернштейна — Ланг — Петерса, самого быстрого из существующих алгоритмов неструктурной атаки на криптосистему Мак-Элиса. Тем самым осуществлено ещё большее приближение к теоретической оценке количества битовых операций при дешифровании сообщения.

#### ЛИТЕРАТУРА

1. *McEliece R. J.* A public-key cryptosystem based on algebraic coding theory // DSN Progress Report. January and February 1978. No. 42–44. P. 114–116.
2. *Finiasz M. and Sendrier N.* Security bounds for the design of code-based cryptosystems // Asiacrypt'2009. LNCS. 2009. V. 5912. P. 88–105.
3. *Bernstein D. J., Lange T., and Peters C.* Attacking and defending the McEliece cryptosystem // Post-Quantum Cryptography: Second International Workshop, PQCrypto 2008. Cincinnati, OH, USA. October 17–19, 2008. P. 31–46.

УДК 519.17, 004.056.2, 004.056.53

### О ВЕРОЯТНОСТНЫХ ХАРАКТЕРИСТИКАХ СЛУЧАЙНЫХ ГРАФОВ, ПОРОЖДАЕМЫХ АЛГОРИТМАМИ ПОИСКА КОЛЛИЗИЙ КРИПТОГРАФИЧЕСКИХ ХЭШ-ФУНКЦИЙ

Г. А. Карпунин

Описывается теоретико-графовая модель некоторых алгоритмов поиска коллизий хэш-функций SHA-1 и RIPEMD, и в данной модели выводится точная формула средней трудоёмкости этих алгоритмов.

**Ключевые слова:** криптографические хэш-функции, коллизии, случайные графы.

В алгоритмах поиска коллизий некоторых хэш-функций семейства MDx (см., например, SHA-1 [1] и RIPEMD [2, 3]), встречается процедура  $\mathcal{A}$ , которую можно смоделировать случайным процессом  $\Gamma_N$ . Данный случайный процесс строит корневое

дерево  $G$  максимальной глубины  $N$ . При этом некоторые из вершин дерева  $G$  оказываются помеченными как плодоносящие, и только плодоносящие вершины могут иметь потомков. Процесс  $\Gamma_N$  считается успешным, если он построит дерево  $G$  глубины ровно  $N$  и последняя вершина на глубине  $N$ , которую сформирует процесс, окажется помеченной как плодоносящая.

У процесса  $\Gamma_N$  имеется два набора параметров  $\{p_k\}_{k=N}^0$  и  $\{n_k\}_{k=N}^1$ , где  $0 \leq p_k \leq 1$  и  $n_k \in \mathbb{N}$ . Формально процесс  $\Gamma_N(\{p_k\}_{k=N}^0; \{n_k\}_{k=N}^1)$  описывается с помощью следующей рекурсивной процедуры. На вход процессу подается корневая вершина  $R$ . Сначала процесс с вероятностью  $p_N$  помечает её как плодоносящую. Если  $R$  оказалась непомеченной, то процесс завершает неуспешно свою работу и в качестве построенного графа возвращает лишь непомеченный корень  $R$ . Если же  $R$  оказалась помеченной как плодоносящая, то процесс строит её первого потомка  $R_1$  и передает его в качестве корневой вершины производному процессу  $\Gamma_{N-1}(\{p_k\}_{k=N-1}^0; \{n_k\}_{k=N-1}^1)$ . Если производный процесс завершился успешно, то и процесс  $\Gamma_N(\{p_k\}_{k=N}^0; \{n_k\}_{k=N}^1)$  также завершается успешно, иначе он строит второго потомка  $R_2$  и для него снова запускает производный процесс  $\Gamma_{N-1}(\{p_k\}_{k=N-1}^0; \{n_k\}_{k=N-1}^1)$ . Всего может быть построено максимум  $n_N$  потомков  $R_1, \dots, R_{n_N}$ . Если для каждого из них производный процесс завершился неуспешно, то и процесс  $\Gamma_N(\{p_k\}_{k=N}^0; \{n_k\}_{k=N}^1)$  также завершается неуспешно. Пограничный процесс  $\Gamma_0(p_0; \emptyset)$  никаких потомков не строит, он просто помечает с вероятностью  $p_0$  корневую вершину как плодоносящую.

Обозначим через  $P_i$  вероятность успешного завершения процесса  $\Gamma_i(\{p_k\}_{k=i}^0; \{n_k\}_{k=i}^1)$ . Несложно показать, что для вероятностей  $P_i$  выполняется следующее рекуррентное соотношение:

$$P_i = p_i(1 - (1 - P_{i-1})^{n_i}), \quad (1)$$

при этом из определения очевидно, что  $P_0 = p_0$ . С помощью формулы (1) можно вычислить вероятность успеха  $P_N$  процедуры  $\mathcal{A}$ .

На практике [1–3] алгоритмы поиска коллизий запускают процедуру  $\mathcal{A}$  несколько раз до первого успеха и в качестве меры эффективности всего алгоритма берётся его средняя трудоёмкость, которая равна величине  $\mathbb{E}T(\mathcal{A})/P_N$ , где  $T(\mathcal{A})$  — трудоёмкость процедуры  $\mathcal{A}$ . В качестве меры трудоёмкости процедуры  $\mathcal{A}$ , в свою очередь, служит мощность множества вершин  $V(G)$  построенного графа  $G$ . Таким образом, практически важной величиной является отношение  $\mathbb{E}V(G)/P_N$ , для вычисления и оценки которого доказана теорема 1.

**Теорема 1.** Имеют место следующие соотношения:

$$\frac{\mathbb{E}V(G)}{P_N} = \sum_{i=0}^N \frac{1}{P_i} \geq \lim_{\substack{n_k \rightarrow \infty \\ k=1, \dots, N}} \sum_{i=0}^N \frac{1}{P_i} = \sum_{i=0}^N \frac{1}{p_i}.$$

Из теоремы 1 следует, что для минимизации средней трудоёмкости алгоритмов поиска коллизий, использующих процедуру  $\mathcal{A}$ , параметры  $n_k$  необходимо выбирать как можно больше, если на них нет других ограничений.

#### ЛИТЕРАТУРА

1. De Cannière C. and Rechberger C. Finding SHA-1 characteristics: general results and applications // ASIACRYPT-2006. LNCS. 2006. V. 4284. P. 1–20.

2. Wang X., Lai X., Feng D., et al. Cryptanalysis of the hash functions MD4 and RIPEMD // EUROCRYPT-2005. LNCS. 2005. V. 3494. P. 1–18.
3. Ермолаева Е. З., Карпунин Г. А. Оценки сложности поиска коллизий для хэш-функции RIPEMD // Прикладная дискретная математика. Приложение. 2012. № 5. С. 43–44.

УДК 519.713

## ОБ ОБРАТИМОСТИ КОНЕЧНЫХ АВТОМАТОВ С КОНЕЧНОЙ ЗАДЕРЖКОЙ

Д. А. Катеринский

Построены экспериментальные оценки доли обратимых, слабо обратимых и сильно обратимых конечных автоматов с конечной задержкой, из которых следует, что эта доля мала (до 3 %) для автоматов с близкими мощностями их алфавитов состояний и выходных символов и велика (более 80 %) для автоматов, у которых выходной алфавит в 4 раза мощнее входного и в 2 раза — внутреннего.

**Ключевые слова:** конечные автоматы, слабая обратимость, обратимость, анализ обратимости, синтез обратных автоматов, доля обратимых автоматов.

Рассмотрены автоматы, обратимые с нулевой задержкой, и автоматы, слабо или сильно обратимые с конечной задержкой. В первых функция выходов инъективна в каждом состоянии, во вторых входная последовательность восстанавливается с задержкой по выходной последовательности и начальному состоянию, а в третьих — только по выходной последовательности. Для каждого типа обратимости известны тест обратимости и алгоритм построения обратного автомата [1, 2].

В работе сообщается о программной реализации этих тестов и алгоритмов и об экспериментальных оценках доли обратимых автоматов всех типов. Полученные оценки приведены на рис. 1, где на оси абсцисс отмечена доля обратимых автоматов, на оси ординат — значения параметров автоматов, для которых проводилось исследование:  $m$ ,  $n$  и  $k$  — мощности соответственно входного, внутреннего и выходного алфавитов автомата. В каждой точке оценки построены усреднением результатов вычислений для  $10^4$  примеров случайных автоматов. Результаты для доли обратимых автоматов с нулевой задержкой совпадают с теоретическими, вычисленными по формуле

$$d = \frac{(C_k^m \cdot m!)^n}{k^{mn}}.$$

Из рис. 1 видно, что:

- 1) доля обратимых автоматов мала (менее 3 %), если мощности входного, внутреннего и выходного алфавитов близки друг к другу или мощности внутреннего и выходного алфавитов меньше мощности входного алфавита;
- 2) доля обратимых автоматов высока (более 80 %), если мощность выходного алфавита много больше (более чем в 4 раза) мощности входного алфавита и больше (хотя бы в 2 раза) мощности внутреннего алфавита.