такое разбиение \check{R} множества V_0 называется (q, w)-минимальным разбиением в графе G.

Данная задача является одной из разновидностей задачи компоновки схемы управляющей системы в конструктивные блоки. Граф G в этом случае выступает в качестве модели компонуемой схемы: вершины в V_0 сопоставляются элементам схемы, а рёбра в U_0 – множествам электрических цепей в схеме, объединяющих пары полюсов соответствующих элементов. Вес такого ребра равен мощности сопоставленного ему множества цепей. Вершинами в $V-V_0$ представляются электрические цепи схемы, объединяющие более двух полюсов (промежуточные узлы связи). Ребро, соединяющее вершину в V_0 и вершину в $V-V_0$, указывает на инцидентность в схеме соответствующих элемента и электрической цепи. Поскольку объём w конструктивного блока ограничен, а размеры w_i реальных физических элементов m_i конечны, то в каждом блоке і при компоновке схемы может быть размещено лишь множество таких элементов, общий объём которых не превышает w. Отсюда следует ограничение на $w(V_i)$ в постановке задачи. Кроме того, конструктивные блоки соединяются между собой посредством разъёмов с ограниченным числом q контактов. Тем самым накладывается ограничение на число $q(V_i)$ внешних связей блока і, т.е. связей элементов в блоке і с элементами других блоков. При подсчёте этого числа все проводники, принадлежащие одной и той же электрической цепи, отождествляются с одним проводником, вследствие чего величина $q(V_i)$ вычисляется по приведённой выше формуле при $Y=V_i$. Общее количество конструктивных блоков, по которым распределяются элементы схемы, должно быть наименьшим; отсюда - требование минимальности числа классов в разбиении $ilde{R}$.

Т-интерпретация

Множество $Y \subseteq V_0$ называется q-совместимым (w-совместимым), если $q(Y) \le q$, а, соответственно, $w(Y) \le w$. Множество Y, являющееся одновременно q-совместимым и w-совместимым, называется (q,w)-совместимых подмножеств $X = V_0 P$ — множество всех (q,w)-совместимых подмножеств в X и $F(R^Y) = R^{\dagger}$. Тогда решение T-задачи для < X, P, F > является (q,w)-минимальным разбиением в графе G.

Параметры метода

Каждое (q, w)-совместимое подмножество в $Y \subset X$ является q-совместимым подмножеством некоторого wсовместимого подмножества $Q \subseteq Y$. В связи с этим алгоритм перечисления ф для рассматриваемой задачи предложено представлять как композицию (последовательное выполнение) двух алгоритмов – $\phi 2$ и $\phi 3$. Алгоритм φ2 в любом У⊆Х перечисляет все максимальные w-совместимые подмножества Q, содержащие вершину y_0 наибольшего веса, а алгоритм ϕ 3 для каждого $Q \in \phi$ 2 (Y) перечисляет все такие его q-совместимые подмножества, содержащие вершину у₀∈ У, которые являются объединениями некоторых максимальных плотных подмножеств из Q. Множество А⊆Х называется плотным, если для любого непустого подмножества ССА имеет место q(C)>q(A). Приводится конкретная реализация алгоритма перечисления. Операция ψ исключает из $Z=\phi(Y)$ всякое такое множество $A \in \mathbb{Z}$, для которого в \mathbb{Z} найдётся множество $B \supset A$ со свойством $q(A) \ge q(B)$. Допустимость этой операции доказывается соответствующей теоремой. Граничная функция F_0 определяется так же, как в задаче о разбиении множества чисел.

ЛИТЕРАТУРА

- 1. Агибалов Г.П. Дискретные автоматы на полурешётках. Томск: Изд-во Том. ун-та, 1993. 227 с.
- 2. Берж К. Теория графов и её применения. М.: ИЛ, 1962. 319 с.
- 3. *Агибалов Г.П., Беляев В.А.* Метод сокращённого обхода дерева поиска и его применение в синтезе интегральных схем // Управляющие системы и машины. 1977. № 6. С. 99–103.
- 4. *Агибалов Г.П., Беляев В.А.* Технология решения комбинаторно-логических задач методом сокращённого обхода дерева поиска. Томск: Изд-во Том. ун-та, 1981. 125 с.
- 5. Кристофидес Н. Теория графов. Алгоритмический подход. М.: Мир, 1978. 432 с.
- 6. A.M. Geoffrion, R.E. Marsten. Integer programming: a framework and state-of-the-art survey // Management Science. 1972. Vol. 18. № 9.
- 7. Рейнгольд Э., Нивергельт Ю., Део Н. Комбинаторные алгоритмы. Теория и практика. М.: Мир, 1980. 476 с.
- 8. Ершов А.П. Введение в теоретическое программирование. М.: Наука, 1977. 288 с.
- 9. Закревский А.Д. Алгоритмы синтеза дискретных автоматов. М.: Наука, 1971. 512 с

Статья представлена кафедрой защиты информации и криптографии факультета прикладной математики и кибернетики Томского государственного университета, поступила в научную редакцию 1 марта 2000 г.

УДК 519.7

В.А. Бузанов

ЗАДАЧИ ДИАГНОСТИКИ ДЛЯ СЛОЖНЫХ ФУНКЦИЙ

Работа выполнена при финансовой поддержке РФФИ, грант № 98-01-00288

Предлагается способ применения специальных интервальных операций при вычислениях в задачах диагностики, если объект диагностики задан простейшей композицией произвольных функций — сложной функцией. Предполагается, что функции-компоненты композиции заданы их интервальными формами.

Для упрощения вычислений ранее [1] были предложены специальные интервальные операции для решения основных задач диагностики. При этом имелось в виду следующее.

Пусть $X = X_1 \times ... \times X_r \times ... \times X_r$ — декартово произведение произвольных множеств X_r . Элементы множества X называются векторами или наборами. Элементы множества $\hat{X} = \widetilde{X}_1 \times ... \times \widetilde{X}_i \times ... \times \widetilde{X}_n$, где \widetilde{X}_i , i=1,2,...,n, — множества всех подмножеств множеств X_i соответственно, называются интервалами. Пусть $\Lambda \notin X_i$, i=1,...,n, и $X_i^{\Lambda} = X_i \cup \{\Lambda\}$, i=1,...,n. Элементы множества $X^{\Lambda} = X_1^{\Lambda} \times ... \times X_n^{\Lambda}$ называются Λ -векторами. Элементы множества $\hat{X}^{\Lambda} = \widetilde{X}_1^{\Lambda} \times ... \times \widetilde{X}_n^{\Lambda}$, где $\widetilde{X}_i^{\Lambda}$, i=1,...,n — множества всех подмножеств множеств X_i^{Λ} , i=1,...,n соответственно называются Λ -интервалами. Символ Λ в терминах Λ -вектор и Λ -интервал разрешается опускать, если это не вызывает недоразумений.

Пусть интервалы е, и представлены как

$$e = e_1 e_i ... e_n$$
 $u = u_1 u_i u_n$,

где $e_i, u_i \in \widetilde{X}_i^{\Lambda}, i = 1,...,n$. Определена покомпонентная операция «+» над любыми интервалами e и u как

$$e + u = (e_1 + u_1)...(e_i + u_i)...(e_n + u_n),$$

 $\{e_i \setminus \{\Lambda\} \cup u_i, \text{ если } \Lambda \in e_i,$

где
$$e_i + u_i = \begin{cases} e_i \setminus \{\Lambda\} \cup u_i, & \text{если } \Lambda \in e_i, \\ e_i, & \text{если } \Lambda \notin e_i. \end{cases}$$

Определена также операция «—» (в некотором смысле обратная операции «+») следующим образом: для пары интервалов $u=u_1...u_i...u_n$ и $v=v_1...v_i...v_n$, $u-v=(u_1-v_1)...(u_i-v_i)...(u_n-v_n)$, где покомпо-

, нентно
$$u_i - v_i = \begin{cases} u_i \cup \{\Lambda\}, & \text{если} & u_i \cap v_i \neq \emptyset, \\ & u_i, & \text{если} & u_i \cap v_i \neq \emptyset. \end{cases}$$

Операция «+» введена для отображения действия неисправности на аргумент функции, операция «-» введена для вычисления интервалов неисправностей.

Множество $U = \{u_1, ..., u_i, ..., u_p\}$ интервалов называется интервальным покрытием множества $Z \subseteq X$, если $\bigcup_{i=1}^p u_i = Z$. Интервальной формой функции $f: Z \to Y, Z \subseteq X$ называется $\phi: U \to Y, U \subseteq \hat{X}$ — такое отображение интервального покрытия $U = \{u_1, ..., u_i, ..., u_p\}$ множества Z в Y, что для каждого y из области значений функции f выполняется $\bigcup_i \phi_i^{-1}(y) = f^{-1}(y)$, где $f^{-1}(y)$ — полный прообраз y по отображению f; $\phi_i^{-1}(y)$ — элементы полного прообраза y по отображению ϕ ; объединение произведено по всем элементам этого прообраза.

Приведенные выше интервальные операции предлагается применять при решении основных задач диагностики. Показано [1], как такие средства могут применяться для решения прямой и обратной задач диагностики, если объект диагностики задан интервальной формой произвольной функции. Однако не всякий объект диагностики можно считать таковым, поэтому ниже обсуждается один из способов применения данного аппарата к объектам диагностики, заданным простейшей композицией произвольных функций — сложной функцией.

Другие определения и факты (кроме общеизвестных) можно найти в [1]. Кванторы и логические связки в тексте употребляются в их содержательном смысле

как соответствующие сокращения выражений естественного языка. В бесскобочных выражениях старшими считаются операции «+», «—», затем по старшинству идут теоретико-множественные операции и отношения. В обозначениях элементы множеств и одноэлементные множества, как правило, не отличаются.

1. Модель объекта диагностики

Если множество значений функции f_i содержится в множестве определения функции f_{i+1} , (т.е. $f_i: Z_i \to Y_i \subset Z_{i+1}$ $i=1,\ldots,n-1$), то функция, определяемая равенством

 $(f_n f_{n-1} ... f_1)(\alpha) = f_n(f_{n-1} (... f_1(\alpha) ...)) = \alpha f_1 f_2 ... f_n,$ $\alpha \in \mathbb{Z}_1$, называется (n-1)-кратной композицией функций или сложной функцией.

Пусть

$$X_i = X_{i1} \times ... \times X_{ij_i} \times ... \times X_{in_i}, Z_{ij_i} \subseteq X_{ij_i}, i = 1, ..., n.$$

Вектор $e_i \in X_i^{\Lambda}$, где $X_i^{\Lambda} = X_{i1}^{\Lambda} \times ... \times X_{ij_i}^{\Lambda} \times ... \times X_{m_i}^{\Lambda}$, i=1,...,n, называется аргументной неисправностью функции $f_i:Z_i \to Y_i$, i=1,...,n (т.е. функции-компоненты сложной функции), если для каждого $\alpha \in Z_i$ выполняется $(e_i + \alpha) \in Z_i$. Множество Λ -векторов, удовлетворяющих последнему условию, будем обозначать как Z_i^{Λ} , i=1,...,n. Неисправностью сложной функции назовем $e=(e_1,...,e_k,...,e_n)$,

Пусть \overline{R} — отношение различения на Y_n . Будем говорить, что вектор $\alpha \in Z_1$ обнаруживает неисправность $e = (e_1, \dots, e_r, \dots, e_n), e_i \in Z_i^{\Lambda}$, если

$$f_n(f_{n-1}(\dots f_1(\alpha)\dots))\overline{R}f_n(e_n + f_{n-1}(e_{n-1} + \dots e_2 + f_1(e_1 + \alpha)\dots)),$$

или, что то же, $F(\alpha)\overline{R}F^{\epsilon_1...\epsilon_n}(\alpha)$, где обозначено

$$f_n(f_{n-1}(...f_1(\alpha)...)) = F(\alpha),$$

 $f_n(e_n + f_{n-1}(e_{n-1} + ...e_2 + f_1(e_1 + \alpha)...)) =$

$$=\alpha f_1^{e_1}f_2^{e_2}\dots f_n^{e_n}=F^{e_1\dots e_n}(\alpha)\;.$$
 Пусть $\phi_1:U_1\to Y_1,\;U_1=\{u_{11},\dots,u_{1p_1}\},$

$$\varphi_n: U_n \to Y_n, \ U_n = \{u_{n1}, \dots, u_{np_n}\}$$

есть интервальные формы функций f_1, \dots, f_n соответственно. Для так заданной сложной функции рассмотрим задачу вычисления множества всех неисправностей, обнаруживаемых заданным вектором $\alpha \in Z_1$.

2. Прямая задача

Через $\alpha F\overline{R}$ обозначим множество всех $y\in Y_n$, для которых $F(\alpha)\overline{R}y$. Пусть $\phi_n^{-1}(\alpha F\overline{R})=\{\phi_{n1}^{-1}(\alpha F\overline{R}),...$..., $\phi_{nj_n}^{-1}(\alpha F\overline{R}),...,\phi_{np_n}^{-1}(\alpha F\overline{R})\}$ — полный прообраз множества $\alpha F\overline{R}$ по отображению ϕ_n и интервалы $\phi_{nj_n}^{-1}(\alpha F\overline{R})$ — элементы этого прообраза. Образуем декартово произведение $\prod_{j=1}^{n-1}U_j\times\phi_n^{-1}(\alpha F\overline{R})$. Нетрудно видеть, что оно есть множество кортежей ви-

да $(u_{1j_1},u_{2j_2},...,u_{j_l},...,u_{n-1,j_{n-1}},\phi_{nj_n}^{-1}(\alpha F\overline{R}))$. Для крат-кости будем обозначать их как $u_{j_1,...j_{n-1}}\phi_{nj_n}^{-1}$.

Каждому такому $u_{j_1...j_{n-1}} \phi_{\eta j_n}^{-1}$ согноставим n-ку (кортеж)

$$(\alpha, \varphi_1(u_{1j_1}), ..., \varphi_{i-1}(u_{i-1j_{i-1}}), ...$$

...,
$$\varphi_{n-2}(u_{n-2,j_{n-2}})$$
, $\varphi_{n-1}(u_{n-1,j_{n-1}})$,

где $\alpha \in Z_1$, и для краткости обозначим как $\alpha \phi_{j_1 \dots j_{n-1}}$. Другими словами,

$$(\alpha, \varphi_i(u_{ij_1}), ..., \varphi_{i-1}(u_{i-1j_{i-1}}), ...$$

...,
$$\varphi_{n-2}(u_{n-2,j_{n-2}})$$
, $\varphi_{n-1}(u_{n-1,j_{n-1}})$ = $\alpha \varphi_{j_1...j_{n-1}}$

получается из $u_{j_1...j_{n-1}} \varphi_{nj_n}^{-1}$, если слева к $u_{j_1...j_{n-1}} \varphi_{nj_n}^{-1}$ приписать α , справа отбросить $\varphi_{nj_n}^{-1}(\alpha F\overline{R})$ и заменить $u_{1,j_1},...,u_{j_j},...,u_{n-1,j_{n-1}}$ функциями $\varphi_1,...,\varphi_i,...,\varphi_{n-1}$ от $u_{1,j_1},...,u_{j_j},...,u_{n-1,j_{n-1}}$ соответственно. Таким образом, число компонент в $u_{j_1...j_{n-1}} \varphi_{nj_n}^{-1}$ и $\alpha \varphi_{j_1...j_{n-1}}$ одно и то же и между ними возможны покомпонентные операции.

Рассмотрим операцию

$$u_{j_{1}...j_{n-1}}\varphi_{nj_{n}}^{-1}-\alpha\varphi_{j_{1}...j_{n-1}}=$$

$$=(u_{1j_{1}},u_{2j_{2}},...,u_{ij_{1}},...,u_{n-1,j_{n-1}},\varphi_{nj_{n}}^{-1}(\alpha F\overline{R}))-$$

$$-(\alpha,\varphi_{1}(u_{1j_{1}}),...,\varphi_{i-1}(u_{i-1j_{i-1}}),...\varphi_{n-2}(u_{n-2,j_{n-2}}),$$

$$\varphi_{n-1}(u_{n-1,j_{n-1}}))=(u_{1j_{1}}-\alpha,u_{2j_{2}}-\varphi_{1}(u_{1j_{1}}),...,u_{ij_{1}}-$$

$$-\varphi_{i-1}(u_{i-1j_{i-1}}),...,\varphi_{ij_{n}}^{-1}(\alpha F\overline{R})-\varphi_{n-1}(u_{n-1,j_{n-1}})).$$

Будем относиться к этому действию как к операции, обозначаемой d_{α} , над $u_{j_1...j_{n-1}} \varphi_{nj_n}^{-1}$, т.е. будем считать, что $u_{j_1...j_{n-1}} \varphi_{nj_n}^{-1} - \alpha \varphi_{j_1...j_{n-1}} = d_{\alpha} \cdot (u_{j_1...j_{n-1}} \varphi_{nj_n}^{-1})$.

Нетрудно видеть, что в результате применения d_{α} , получается некоторый интервал неисправностей. Применением операции d_{α} , к каждому элементу множества $\prod_{i=1}^{n-1} U_i \times \phi_n^{-1}(\alpha F \overline{R})$ получается некоторое множество интервалов неисправностей. Прямая задача в этом случае состоит в том, чтобы, вычисляя возможные неисправности, установить, какие из них обнаруживаются вектором α , и убедиться, что установлены все обнаружимые им неисправности.

Будем обозначать как Δ_{α} , $(\prod_{i=1}^{n-1}U_i \times \phi_n^{-1}(\alpha F\overline{R}))$ множество всех элементов декартова произведения $\prod_{i=1}^{n-1}U_i \times \phi_n^{-1}(\alpha F\overline{R})$, над каждым элементом которого произведена операция d_{α} , $(u_{horiton}, \phi_{n}^{-1})$. Через

$$E_{\alpha} = \bigcup (\Delta_{\alpha} \setminus (\prod_{i=1}^{n-1} U_i \varphi_n^{-1} (\alpha F \overline{R})))$$

обозначим множество всех векторов e, для которых в $\Delta_{\alpha}(\prod_{i=1}^{n-1}U_i\phi_n^{-1}(\alpha F\overline{R}))$ найдется интервал

$$d_{\alpha>}(u_{j_1...j_{n-1}}\phi_{nj_n}^{-1})$$

такой, что $e \in d_{\alpha>}(u_{j_1...j_{n-1}}\phi_{nj_n}^{-1})$. Покажем, как, в частности, можно решить прямую задачу диагностики для сложной функции. Имеет место следующее утверждение, опре-

деляющее один из возможных способов решения прямой задачи—нужно вычислить $\Delta_{\alpha} (\prod_{i=1}^{n-1} U_i \times \varphi_n^{-1}(\alpha F\overline{R}))$.

Теорема.
$$F(\alpha)\overline{R}F^{e_1...e_n}(\alpha) \Leftrightarrow e_1...e_n \in \bigcup (\Delta_{\alpha>}(\prod_{i=1}^{n-1}U_i \times \varphi_n^{-1}(\alpha F\overline{R}))).$$

Для доказательства теоремы потребуются следующие утверждения.

Лемма 1. Если $f: Z \to Y, Z \subseteq X = X_1,..., X_n$, и $\phi: U \to Y, U = \{u_1,...,u_i,...,u_m\}$ — произвольная интервальная форма функции $f; \ a,b \in Z, \ bf\overline{R}$ — множество всех $y \in Y$, для которых $f(b)\overline{R}y$; множество $\phi^{-1}(bf\overline{R}) = \{\phi_i^{-1}(bf\overline{R}),...,\phi_i^{-1}(bf\overline{R}),...,\phi_p^{-1}(bf\overline{R})\}$ — полный прообраз множества $bf\overline{R}$ по отображению ϕ ; интервалы $\phi_i^{-1}(bf\overline{R})$ — элементы этого прообраза и $e \in Z^\Lambda$, то

$$f(b)\overline{R}f(e+a) \Leftrightarrow \exists \varphi_i^{-1}(bf\overline{R}) \in$$

$$\in \varphi^{-1}(bf\overline{R})(e \in \varphi_i^{-1}(bf\overline{R}) - a).$$

Доказательство

1. (⇒):Ввиду теоремы 1 (из [l] о различимости двух неисправностей)

$$f(\varepsilon + a)\overline{R}f(e + a) \Leftrightarrow \exists (u,v) \in$$

$$\in \overline{R}\phi^{-1}(\varepsilon \in u - a \& e \in v - a),$$
 (положим $\varepsilon = b$)
$$f(b + a)\overline{R}f(e + a) \Leftrightarrow \exists (u,v) \in$$

$$\begin{cases}
(b+a) & \forall (e+a) \Leftrightarrow \exists (u,v) \in \mathbb{R} \\
(b \in \mathbb{R}) & \forall (e+a) \Leftrightarrow (e+a)
\end{cases}$$
(поскольку $b \in \mathbb{Z} \Rightarrow b+a=b$)

 $f(b)\overline{R}f(e+a) \Leftrightarrow \exists (u,v) \in \overline{R}\varphi^{-1}(b \in u-a \& e \in v-a),$ (T.K. $b \in u-a \& b \in Z \Rightarrow b \in u$)

$$f(b)\overline{R}f(e+a)\Rightarrow \exists (u,v)\in \overline{R}\varphi^{-1}(b\in u\&e\in v-a)$$
, (т.к. из определения множества $\overline{R}\varphi^{-1}$ [1])

$$(u,v) \in \overline{R} \varphi^{-1} \& b \in u \Rightarrow v \in \varphi^{-1}(b/\overline{R}),$$

Fro
$$f(b)\overline{R}f(e+a) \Rightarrow \exists (u,v) \in \overline{R}\phi^{-1}(b \in u \& v \in \varphi^{-1}(bf\overline{R}) \& e \in v-a),$$
$$f(b)\overline{R}f(e+a) \Rightarrow \exists \varphi^{-1}(bf\overline{R}) \in \varphi^{-1}(bf\overline{R})$$

$$f(b)\overline{R}f(e+a) \Rightarrow \exists \varphi_i^{-1}(bf\overline{R}) \in$$

$$\in \varphi^{-1}(bf\overline{R})(e \in \varphi_i^{-1}(bf\overline{R}) - a).$$

2. (\Leftarrow):Поскольку $u - \alpha + \alpha = u$, то

$$\exists \varphi_i^{-1}(bf\overline{R}) \in \varphi^{-1}(bf\overline{R})(e \in \varphi_i^{-1}(bf\overline{R}) - a) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \varphi(b) = f(b) \& \varphi(e+a) = f(e+a) = \varphi(\varphi_i^{-1}(bf\overline{R}) -$$

 $(a+a)=\phi(\phi_I^{-1}(bf\overline{R}))\in bf\overline{R}\Rightarrow f(b)\overline{R}f(e+a)$, что и требовалось доказать.

Лемма 2. Если $f: Z \to Y, Z \subseteq X = X_1 \times ... \times X_n$ и $\varphi: U \to Y, U = \{u_1, ..., u_r, ..., u_m\}$ — произвольная интервальная форма функции f и $e \in X^\Lambda$, то

$$\forall \alpha \in Z((f(e+\alpha) \in Y) \Leftrightarrow e \in \bigcup_{i=1}^{m} (u_i - \alpha)).$$

Доказательство.

1.
$$\forall \alpha \in Z(f(e+\alpha) \in Y) \Leftrightarrow \forall \alpha \in Z(e+\alpha \in Z)$$
.

Подставив правую часть этой эквивалентности в левую часть ⇔ утверждения леммы, получим

$$\forall \alpha \in Z((e+\alpha \in Z) \Leftrightarrow e \in \bigcup_{i=1}^{m} (u_i - \alpha)).$$

2. По определению интервальной формы $\forall \alpha \in Z(e+\alpha \in Z) \Leftrightarrow \forall \alpha \in Z \exists u \subseteq Z(e+\alpha \in u).$

Подставив правую часть последнего в результат 1-й подстановки, имеем

$$\forall \alpha \in Z(\exists u \subseteq Z(e+\alpha \in u) \Leftrightarrow e \in \bigcup_{i=1}^{m} (u_i - \alpha)).$$

- 3. Подставляя $e \in \bigcup_{i=1}^m (u_i \alpha) \Leftrightarrow \forall \alpha \in Z \exists u_i \subseteq Z (e \in u_i \alpha)$, в результат 2-й подстановки, имеем $\forall \alpha \in Z (\exists u_i \subseteq Z (e + \alpha \in u_i) \Leftrightarrow \exists u_i \subseteq Z (e \in u_i \alpha))$.
- 4. Ввиду леммы 4 [1] $e+\alpha \in u \Leftrightarrow e \in u-\alpha$, и после подстановки правой части последнего утверждения в левую часть результата 3-й подстановки получим

 $\forall \alpha \in Z(\exists u_i \subseteq Z(e \in u_i - \alpha) \Leftrightarrow \exists u_i \subseteq Z(e \in u_i - \alpha)),$ что и требовалось доказать.

Приведем доказательство теоремы.

1. (⇒): По определению интервальной формы и по определениям сложной функции и аргументной неисправности существуют такие интервалы

неисправности существуют такие интервалы
$$u_{1j_1}, \dots, u_{j_j}, \dots, u_{nj_s}$$
, что $\alpha f_1^{e_1} = f_1(e_1 + \alpha) = \phi_1(u_{1j_1})$, $\alpha f_1^{e_1} f_2^{e_2} = f_2(e_2 + \phi_1(u_{1j_2})) = \phi_2(u_{2j_2})$, ... $\alpha f_1^{e_1} f_2^{e_2} \dots f_n^{e_n} = f_n(e_n + \phi_{n-1}(u_{n-1j_{n-1}})) = \phi_n(u_{nj_s})$, ... $\alpha f_1^{e_1} f_2^{e_2} \dots f_n^{e_n} = f_n(e_n + \phi_{n-1}(u_{n-1j_{n-1}})) = \phi_n(u_{nj_s})$. Ввиду этого и по определению сложной функции $F(\alpha)\overline{R}F^{e_1\dots e_n}(\alpha) \Rightarrow f_1(e_1 + \alpha) \in Z_2 \&...\& f_{n-1}(e_{n-1} + \phi_{n-2}(u_{n-2j_{n-2}})) \in Z_n\& F(\alpha)\overline{R}f_n(e_n + \phi_{n-1}(u_{n-1j_{n-1}})) \Rightarrow ($ ввиду леммы Z) $\Rightarrow \exists u_{1j_1}(e_1 \in u_{1j_1} - \alpha) \& \forall i \in \{2, \dots, n\} \exists u_{jj_r}(e_i \in u_{jj_r} - \phi_{i-1}(u_{i-1j_{i-1}})) \& F(\alpha)\overline{R}f_n(e_n + \phi_{n-1}(u_{n-1j_{n-1}})) \Rightarrow ($ поскольку $F(\alpha)$ равно некоторому $f_n(b)$) $\Rightarrow \exists u_{1j_1}(e_1 \in u_{1j_1} - \alpha) \& \forall i \in \{2, \dots, n\} \exists u_{jj_r}(e_i \in u_{jj_r} - \phi_{i-1}(u_{i-1j_{i-1}})) \& \& \exists b \in Z_n(f_n(b)\overline{R}f_n(e_n + \phi_{n-1}(u_{n-1j_{n-1}}))) \Rightarrow ($ ввиду леммы 1) $\Rightarrow \exists u_{1j_1}(e_1 \in u_{1j_1} - \alpha) \& \& \exists b \in Z_n(f_n(b)\overline{R}f_n(e_n + \phi_{n-1}(u_{n-1j_{n-1}}))) \Rightarrow ($ ввиду леммы 1) $\Rightarrow \exists u_{1j_1}(e_1 \in u_{1j_1} - \alpha) \& \& \exists f_n(e_n + f_n(e_n) + f_n(e_n) \otimes f_n(e_n)$

 $-\varphi_{n-1}(u_{n-1,i_{n-1}})) \Rightarrow e_1 \dots e_n \in d_{\alpha >}(u_{i_{n-1},i_{n-1}}\varphi_{ni_{n-1}}^{-1}) \Rightarrow$

$$\Rightarrow e_{1}...e_{n} \in \bigcup (\Delta_{\alpha}, (\prod_{i=1}^{n-1}U_{i} \times \varphi_{n}^{-1}(\alpha F\overline{R}))).$$

$$2. (\Leftarrow): e_{1}...e_{n} \in \bigcup (\Delta_{\alpha}, (\prod_{i=1}^{n-1}U_{i} \times \varphi_{n}^{-1}(\alpha F\overline{R}))) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow e_{1}...e_{n} \in d_{\alpha}, (u_{j_{1}...j_{n-1}}\varphi_{nj_{n}}^{-1}) \Rightarrow e_{1}...e_{n} \in$$

$$\in (u_{1j_{1}} - \alpha, u_{2j_{2}} - \varphi_{1}(u_{1j_{1}}), u_{3j_{3}} - \varphi_{2}(u_{2j_{2}}), ..., u_{i,j_{i}} -$$

$$-\varphi_{i-1}(u_{i-1,j_{i-1}}), ..., \varphi_{n}^{-1}(\alpha F\overline{R}) - \varphi_{n-1}(u_{n-1,j_{n-1}})).$$

Имея в виду определение интервальной формы, вычислим $\alpha f_1^{e_1} f_2^{e_2} \dots f_n^{e_n}$, используя при этом равенство $u-\alpha+\alpha=u$,

$$\begin{split} \alpha f_1^{e_1} &= f(u_{1j_1} - \alpha + \alpha) = \phi_1(u_{1j_1})\,,\\ \alpha f_1^{e_1} f_2^{e_2} &= f_2(u_{2j_2} - \phi_1(u_{1j_2}) + \phi_1(u_{1j_2})) = \phi_2(u_{2j_2})\,,\\ & \dots\\ \alpha f_1^{e_1} f_2^{e_2} \dots f_{n-1}^{e_{n-1}} &= f_{n-1}(u_{n-1j_{n-1}} - \phi_{n-2}(u_{n-2j_{n-2}}) +\\ & + \phi_{n-2}(u_{n-2j_{n-2}})) = \phi_{n-1}(u_{n-1j_{n-1}})\,,\\ \alpha f_1^{e_1} f_2^{e_2} \dots f_n^{e_n} &= f_n(\phi_{nj_n}^{-1}(\alpha F \overline{R}) - \phi_{n-1}(u_{n-1j_{n-1}}) +\\ &+ \phi_{n-1}(u_{n-1j_{n-1}})) = \phi_n(\phi_{nj_n}^{-1}(\alpha F \overline{R})) \in \alpha F \overline{R}\,\,. \end{split}$$

 $e_1...e_n \in \bigcup (\Delta_{\alpha} \setminus (\prod_{i=1}^{n-1} U_i \times \varphi_n^{-1}(\alpha F\overline{R}))) \Rightarrow$

Следовательно.

 $\Rightarrow \alpha f_1 \ f_2 \ \dots f_n \ \overline{R} \ \alpha f_1^{e_1} f_2^{e_2} \ \dots f_n^{e_n} \Leftrightarrow F(\alpha) \overline{R} F^{e_1 \dots e_n}(\alpha),$ что и требовалось доказать.

Для обратных задач (т.е. вычисления тестов) очевидно существенным будет представление тестов (некоторых аргументов сложной функции) интервалами, поскольку векторы, решения задачи, должны быть выбраны из множеств большой мощности.

3. К обратной задаче диагностики для сложной функции

Обратную задачу диагностики можно представить как многократное решение прямой, где для уменьшения сложности вычислений при решении аргументы функций представляются интервалами и для интервалов вычисляются множества обнаруживаемых неисправностей, затем приемлемым способом сокращаются множества неисправностей и соответственно множества векторов-тестов, но для этого необходимо иметь способ вычисления множеств неисправностей, обнаруживаемых заданным интервалом, так что следующим за установлением приведенной выше теоремы мероприятием в этом отношении можно считать отыскание способа вычислений множества, аналогичного множеству $\Delta_{\alpha>}(\prod_{i=1}^{n-1}U_i\times\phi_n^{-1}(\alpha F\overline{R}))$.

В заключение заметим, что вышеизложенное имеет целью применение и в теории дискретных автоматов на полурешетках [2], которой оно и было инициировано.

ЛИТЕРАТУРА

- 1. Бузанов В.А. Интервальные операции для задач тестовой диагностики //Математическое моделирование. Кибернетика. Информатика. Томск: Изд-во Том. ун-та. 1999. С. 7–17.
- 2. Агибалов Г.П. Дискретные автоматы на полурешетках. Томск: Изд-во Том. ун-та, 1993. 227 с.

Статъя представлена кафедрой защиты информации и криптографии факультета прикладной математики и кибернетики Томского государственного университета, поступила в научную редакцию 29 февраля 2000 г.