

С.В. КОПЫЛОВ

ОПЕРАТОРНЫЙ ОБЪЁМ

Ключевые слова: размер, масса, частицы, струны, преоны, косы, фундаментальные частицы, операторы, объём.

В своё время Дирак построил уравнение движения для массивного фермиона: $\left(\gamma^\mu \partial_\mu + \frac{mc}{\hbar}\right)\Psi = 0$. Известно также уравнение Вейля $(\gamma^\mu \partial_\mu)(1 \pm \gamma^5)\Phi = 0$ для безмассовой частицы, основывающееся на σ -матрицах Паули: $\sigma^\mu \partial_\mu \Phi = 0$, где $\sigma^\mu = \{\pm I, \sigma^1, \sigma^2, \sigma^3\}$. Или $(\pm I \partial_0 + \sigma^1 \partial_1 + \sigma^2 \partial_2 + \sigma^3 \partial_3)\Phi = 0$. Однако, как считалось, в природе реализуется только одно уравнение для двухкомпонентного нейтрино, а именно уравнение с минусом: $-I$.

По аналогии с использованием σ -матриц Паули можно построить четыре массивных уравнения:

$$\begin{aligned} (\pm I \partial_0 + \sigma^1 \partial_1 + \sigma^2 \partial_2 + \sigma^3 mc/\hbar)\Phi_3 &= 0, & (\pm I \partial_0 + \sigma^1 \partial_1 + \sigma^2 mc/\hbar + \sigma^3 \partial_3)\Phi_2 &= 0, \\ (\pm I \partial_0 + \sigma^1 mc/\hbar + \sigma^2 \partial_2 + \sigma^3 \partial_3)\Phi_1 &= 0, & (\pm I mc/\hbar + \sigma^1 \partial_1 + \sigma^2 \partial_2 + \sigma^3 \partial_3)\Phi_0 &= 0. \end{aligned}$$

Однако эти уравнения нарушают релятивистскую инвариантность.

Рассмотрим уравнение Дирака $\left(\gamma^\mu \partial_\mu + \frac{mc}{\hbar}\right)\Psi = 0$, дополненное релятивистски-инвариантным соотношением $(n_3^\mu \partial_\mu)\Psi = 0$, где $n_3^\mu = (0, 0, 0, 1)$. Тогда в системе отсчёта, в которой $n_3^\mu = (0, 0, 0, 1)$, получим $\left(\gamma^\mu \partial_\mu + \frac{mc}{\hbar}\right)(1 \pm \gamma^5 \gamma^3)\Phi_3 = 0$ и $(n_3^\mu \partial_\mu)\Phi_3 = 0$ при $n_3^\mu = (0, 0, 0, 1)$. Уравнение Дирака ковариантно и инвариантно относительно вращения в 4-пространстве, а записанное уравнение только ковариантно, так же как уравнение плоскости $(\vec{r} \cdot \vec{n}) = a$ только ковариантно, а уравнение окружности $(\vec{r} \cdot \vec{r}) = a^2$ ещё и инвариантно относительно вращения в 3-мерном пространстве [1]. При этом $\delta_{\mu\nu}(n_\tau^\mu \cdot n_\rho^\nu) = \delta_{\tau\rho}$, т.е. векторы ортогональны, а это свойство инвариантно относительно вращений.

Далее предполагалось на четырёх ортогональных векторах построить объём $\varepsilon_{\mu\nu\tau\rho} n_1^\mu n_2^\nu n_3^\tau n_0^\rho = \pm 1$, также инвариантный относительно вращений в 4-мерном пространстве. Однако обнаружение нейтринных осцилляций и соответственно масс нейтрино отставило в сторону двухкомпонентную теорию.

1. Аналогия из электродинамики

Любое векторное поле можно представить в виде $\vec{C} = \vec{A} + \vec{B}$, где поле \vec{A} – безвихревое (потенциальное), а поле \vec{B} – вихревое (соленоидальное). Тогда

$$\text{div } \vec{A} = f(\vec{r}) \quad \equiv \quad (\vec{\nabla} \cdot \vec{A}) = f(\vec{r}); \tag{1}$$

$$\text{rot } \vec{A} = 0 \quad \equiv \quad [\vec{\nabla} \times \vec{A}] = 0; \tag{2}$$

$$\text{div } \vec{B} = 0 \quad \equiv \quad (\vec{\nabla} \cdot \vec{B}) = 0; \tag{3}$$

$$\text{rot } \vec{B} = \vec{\omega}(\vec{r}) \quad \equiv \quad [\vec{\nabla} \times \vec{B}] = \vec{\omega}(\vec{r}). \tag{4}$$

Из (2): $[\vec{\nabla} \times \vec{A}] = 0 \Rightarrow \vec{A} = \vec{\nabla} \varphi(\vec{r})$, так как $[\vec{\nabla} \times \vec{\nabla} \varphi(\vec{r})] \equiv 0$.

Отсюда $(\vec{\nabla} \cdot \vec{A}) = f(\vec{r}) \Rightarrow (\vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla} \varphi(\vec{r})) = f(\vec{r}) \Rightarrow \Delta \varphi(\vec{r}) = f(\vec{r})$.

Из (3): $(\vec{\nabla} \cdot \vec{B}) = 0 \Rightarrow \vec{B} = [\vec{\nabla} \times \vec{\phi}(\vec{r})]$, так как $(\vec{\nabla} \cdot [\vec{\nabla} \times \vec{\phi}(\vec{r})]) \equiv 0$.

Тогда $[\vec{\nabla} \times \vec{B}] = \vec{\omega}(\vec{r}) \Rightarrow [\vec{\nabla} \cdot [\vec{\nabla} \times \vec{\phi}(\vec{r})]] = \vec{\omega}(\vec{r})$. Но $[\vec{\nabla} \cdot [\vec{\nabla} \times \vec{\phi}(\vec{r})]] = \vec{\omega}(\vec{r}) \equiv \vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} \cdot \vec{\phi}(\vec{r})) - (\vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla}) \vec{\phi}(\vec{r}) = \vec{\omega}(\vec{r})$.

Полагая $(\vec{\nabla} \cdot \vec{\phi}(\vec{r})) = 0$, получаем $\Delta \vec{\phi}(\vec{r}) = \vec{\omega}(\vec{r})$. Полагать $(\vec{\nabla} \cdot \vec{\phi}(\vec{r})) = 0$ можно, так как $\vec{B} = [\vec{\nabla} \times \vec{\phi}(\vec{r})]$ задано с точностью до $\vec{\phi}(\vec{r}) = \vec{\phi}^*(\vec{r}) + \vec{\nabla} \zeta$, где ζ – произвольная функция [2].

Рассматривая соотношение (3) мы видим, что отсутствие «магнитного» заряда эквивалентно возможности представить \vec{B} как $\vec{B} = [\vec{\nabla} \times \vec{\phi}(\vec{r})]$, и, как следствие, тождественное равенство нулю «объёма»

Уважаемые читатели!

Доступ к полнотекстовой версии журнала
«Известия высших учебных заведений. Физика»
осуществляется на платформе
Научной электронной библиотеки eLIBRARY.RU
на платной основе:

<https://elibrary.ru/contents.asp?titleid=7725>