2008 Математика и механика № 2(3)

УДК 519.6

О.П. Федорова

ОБ ОДНОМ ПОДХОДЕ К ПРИБЛИЖЕНИЮ ФУНКЦИИ СПЛАЙНАМИ

В настоящей работе построен сплайн, который аппроксимирует функцию одной переменной. Коэффициенты сплайна выбраны так, что интегралы по области задания функции и сплайна совпадают. Оценена погрешность сплайна. Приведены результаты численного эксперимента.

Ключевые слова: Аппроксимация сплайнами, приближение функции, оценивание погрешности приближения.

Пусть задана функция $f(x), x \in D$, обладающая свойством

$$\int_{D} f(x) dx = 1.$$

Приблизим функцию сплайнами так, чтобы значения определенного интеграла по области задания приближаемой функции и сплайна совпадали. Будем использовать аппроксимацию сплайнами дефекта один.

На сетке $\Delta: -\infty < x_{-m} < ... < x_0 < x_1 < ... < x_n < x_{n+1} < ... < x_{n+m} < \infty$, сплайн S(x) степени m на отрезке $\left[x_0; x_n\right]$ выражается линейной комбинацией нормализованных B-сплайнов:

$$S(x) = \sum_{i} z_i(f) B_i(x), \qquad (1)$$

где $z_i(f)$ – последовательность линейных функционалов, вид которых определяет вид приближения. Выберем $z_i(f)$, так чтобы значения определенного интеграла по области задания приближаемой функции и сплайна были равными:

$$\int_{D} S(x) dx = \int_{D} f(x) dx.$$

Пусть область D совпадает с отрезком $[x_0; x_n]$, т.е. $D = [x_0; x_n]$. Тогда

$$\int_{D} S(x) dx = \sum_{i=0}^{n} \int_{x_{i}}^{x_{i+1}} S(x) dx, \text{ a } \int_{D} f(x) dx = \sum_{i=0}^{n} \int_{x_{i}}^{x_{i+1}} f(x) dx.$$

Исходя из целей построения сплайна, потребуем, чтобы

$$\int_{x_{i}}^{x_{i+1}} S(x) dx = \int_{x_{i}}^{x_{i+1}} f(x) dx.$$
 (2)

На промежутке $[x_i; x_{i+1}]$ кубический сплайн S(x) дефекта 1 (1) запишется в виде

$$S(x) = \sum_{p=i-1}^{i+2} z_p B_p(x).$$
 (3)

Подставим S(x) в виде (3) в формулу (2) и получим для нахождения коэффициентов z_i систему линейных уравнений

$$a_i z_{i-1} + b_i z_i + c_i z_{i+1} + d_i z_{i+2} = \int_{x_i}^{x_{i+1}} f(x) dx, \quad i = \overline{0, n-1}.$$
 (5)

Здесь

$$a_{i} = \int_{x_{i}}^{x_{i+1}} B_{i-1}(x) dx, b_{i} = \int_{x_{i}}^{x_{i+1}} B_{i}(x) dx, c_{i} = \int_{x_{i}}^{x_{i+1}} B_{i+1}(x) dx, d_{i} = \int_{x_{i}}^{x_{i+1}} B_{i+2}(x) dx.$$

Для определения n+3 коэффициентов сплайна имеется n условий вида (2). Дополнительные условия можно задать различным способом, исходя из знаний о свойствах приближаемой функции f(x). Например, потребуем, чтобы значение сплайна или его r-й производной и соответственно значения функции или ее производной совпадали в трех точках из четырех: x_0, x_1, x_{n-1}, x_n .

$$\sum_{p=-1}^{1} z_p B_p^{(r)}(x_k) = f^{(r)}(x_k), \quad k = 0, 1, n-1, n.$$
 (6)

Система (5), (6) имеет четырехдиагональную матрицу коэффициентов, решение которой будем искать методом прогонки в виде

$$z_i = W_i z_{i+1} + Q_i z_{i+2} + R_i \; .$$

Здесь

$$W_i = -\frac{c_i + Q_{i-1} \cdot a_i}{b_i + W_{i-1} \cdot a_i} \; , \; Q_i = -\frac{d_i}{b_i + W_{i-1} \cdot a_i} \; , \\ R_i = \frac{p_i - R_{i-1} \cdot a_i}{b_i + W_{i-1} \cdot a_i} \; .$$

Рассмотрим функцию R(x) = S(x) - f(x) — погрешность приближения. Если функция $f(x) \in C^2[D]$ и сплайн — кубический дефекта 1, то погрешность R(x) есть дважды непрерывно дифференцируемая функция. По условию (2)

$$\int_{x_i}^{x_{i+1}} S(x) dx - \int_{x_i}^{x_{i+1}} f(x) dx = \int_{x_i}^{x_{i+1}} R(x) dx = 0.$$

Или

$$\int_{x_i}^{x_{i+1}} R(x) dx = R(\tilde{x}) \cdot h_i = 0.$$

Из этого равенства следует, что $\exists \tilde{x}_i \in [x_i; x_{i+1}]$ такая, что $R(\tilde{x}_i) = 0$, т.е. на каждом промежутке существует хотя бы одна точка, в которой значение сплайна S(x) и функции f(x) совпадают. Запишем для $\forall x \in [x_i; x_{i+1}]$ формулу Тейлора для погрешности $R(x) = R(\tilde{x}_i + \delta_i)$:

$$R(x) = R(\tilde{x}_i) + R'(\theta_i)\delta_i, \qquad (7)$$

где $\theta_i \in [x_i; x_{i+1}]$. Формулу (7), учитывая что $R(\tilde{x_i}) = 0$, каждого промежутка можно записать в виде $R(x) = R'(\theta_i) \delta_i$. Таким образом, для остаточного члена аппроксимации в области D выполняется оценка

$$|R(x)| \le M\delta,\tag{8}$$

здесь $M = \max_{i} |\theta_{i}|$, $\delta = \max_{i} |\delta_{i}|$. Для построения оценки погрешности приближения можно использовать следующий подход. Построим кубический сплайн $\tilde{S}(x)$ по точкам \tilde{x}_{i} , этот сплайн будет интерполирующим как для функции f(x),

так и для сплайна S(x). При выбранных граничных условиях выполняются следующие неравенства [1]:

$$||f(x) - \tilde{S}(x)|| \le \frac{19}{96} \bar{h}^2 \omega(f'')$$
. (9a)

Здесь $\omega(f'') = \max_{i} \omega_{i}(f'')$, $\omega_{i}(f'') = \max_{\xi, \eta \in [x_{i}, x_{i+1}]} |f''(\xi) - f''(\eta)|$,

$$\overline{h} = \max_{i} h_{i} ; i = 0, 1, ..., n-1;$$

$$\|\tilde{S}(x) - S(x)\| \le \frac{19}{96} \bar{h}^2 \omega(S'')$$
. (96)

Для R(x), используя неравенства (9a) и (9б), построим оценку

$$||f(x)-S(x)|| \le \frac{19}{96}\bar{h}^2\Omega$$
,

где $\Omega = \max \{ \omega(f''), \omega(S'') \}$.

Если сетка является равномерной, то на промежутке $[x_i; x_{i+1}]$ отличные от нуля B-сплайны имеют вид

$$B_{i-1}(x) = (1-t)^{3}/6,$$

$$B_{i}(x) = [1+3\cdot(1-t)+3\cdot t\cdot(1-t)^{2}]/6,$$

$$B_{i+1}(x) = [1+3\cdot t+3\cdot t^{2}\cdot(1-t)]/6,$$

$$B_{i+2}(x) = t^{3}/6.$$
(10)

Здесь $t = (x - x_i)/(x_{i+1} - x_i)$ и, с учетом выражений для B-сплайнов (10), получим

$$\int_{x_i}^{x_{i+1}} f(x) dx = \frac{h}{24} (z_{i-1} + 11z_i + 11z_{i+1} + z_{i+2}), \ i = \overline{0, n-1},$$
 (11)

где $h = x_{i+1} - x_i$ — шаг равномерной сетки. Дополним систему (10) уравнениями:

$$\frac{1}{6}z_{-1} + \frac{2}{3}z_0 + \frac{1}{6}z_1 = f(x_0),$$

$$\frac{1}{6}z_{n-1} + \frac{2}{3}z_n + \frac{1}{6}z_{n+1} = f(x_n),$$

$$\frac{1}{6}z_{n-2} + \frac{2}{3}z_{n-1} + \frac{1}{6}z_{n+1} = f(x_{n-1}).$$
(12)

Выразим из первого уравнения системы (12) $z_{-1} = -4z_0 - z_1 + f(x_0)$, подставим в уравнение (11) при i=0 и получим следующие выражения для $W_0 = -10/7$, $Q_0 = -1/7$, $R_0 = \frac{24}{7h} \int\limits_{x_0}^{x_1} f(x) dx - f(x_0)/7$. Для получения решения на правой границе

введем обозначения $\alpha = 1/6$, $\beta = 2/3$, $\gamma = 1/6$ и запишем систему уравнений на правой границе в виде

$$\alpha \cdot z_{n-1} + \beta \cdot z_n + \gamma \cdot z_{n+1} = f(x_n),$$

$$\alpha \cdot z_{n-2} + \beta \cdot z_{n-1} + \gamma \cdot z_{n+1} = f(x_{n-1}),$$

$$z_{n-2} = W_{n-2} z_{n-1} + Q_{n-2} z_n + R_{n-2},$$

$$z_{n-1} = W_{n-1} z_n + Q_{n-1} z_{n+1} + R_{n-1}.$$
(13)

Первое уравнение системы (13) добавим к (5), зададим значения $a_n = \alpha$, $b_n = \beta$, $c_n = \gamma$, $d_n = 0$ и получим (n+1)-е уравнение системы (5) в виде

$$a_n z_{n-1} + b_n z_n + c_n z_{n+1} + d_n z_{n+2} = f(x_n).$$

Вычислим коэффициенты W_i,Q_i,R_i для i=1,2,...,n . Из системы (13) выразим $z_{n+1}=U/V$:

$$\begin{split} U &= f\left(x_{n-1}\right) - \alpha \left(W_{n-1}W_{n-2}R_n + W_{n-2}R_{n-1} + Q_{n-2}R_n\right) \\ &- \beta \left(W_{n-1}R_n + R_{n-1}\right) \\ &- \gamma R_n, \\ V &= \alpha \left(W_{n-2}W_{n-1}W_n + W_{n-1}Q_{n-1} + W_nQ_{n-2}\right) + \beta \left(W_{n-1}W_n + Q_{n-1}\right) \\ &+ \gamma W_k \;. \end{split}$$

Будем рассматривать сплайн как плотность некоторого распределения, тогда для первого начального момента $\mu_1 = \int\limits_D x \cdot S(x) dx$, интегрируя (1) для случая рав-

ноотстоящих узлов, получаем выражение

$$\mu_{1} = \sum_{i=0}^{n-1} \left(z_{i-1} \left(\frac{h^{2}}{120} + \frac{x_{i}h}{24} \right) + z_{i} \left(\frac{11h^{2}}{60} + \frac{11x_{i}h}{24} \right) \right) + \sum_{i=0}^{n-1} \left(z_{i+1} \left(\frac{11h^{2}}{40} + \frac{11x_{i}h}{24} \right) + z_{i} \left(\frac{h^{2}}{30} + \frac{x_{i}h}{24} \right) \right).$$

Применим построенный сплайн для аппроксимации функции плотности вероятностей, например, стандартного нормального распределения

$$f(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{x^2}{2}}.$$
 (14)

Здесь $x \in (-\infty; \infty)$. Однако, $\int_{-6}^{6} f(x) dx = 0,999999998026825$, если $x_0 = -6$; $x_n = 6$, поэтому полагаем область D = [-6; 6].

В табл. 1 даны максимальные отклонения функции f(x) от сплайна S(x) для различных значений числа разбиений n.

Таблица 1 Максимальное отклонение значений функции (13) от значений сплайна для различных n

Число разбиений	10	20	30	50
Максимальное отклонение	0,010041	0,000353	0,000045	0,000002

Проведенные расчеты показали, что значения интеграла от S(x) по области D=[-6;6] отклоняются от единицы менее чем на 10^{-7} , при этом интегралы $\int\limits_{x_i}^{x_{i+1}} f(x) dx$ вычислялись с точностью порядка 10^{-8} . Значение μ_1 , вычисляемое по формуле (12), равно нулю также с точностью порядка 10^{-7} . Заметим, что функция

(14) при $|x| \to \infty$ асимптотически приближается к нулю, поэтому для верификации применяемого способа задания дополнительных условий приведем результаты, построения сплайна для функции

$$g(x) = 0.75x^{0.25} - 2.5x^3 - 0.5x^2 + 1$$

на промежутке D=[0;4]. Значения функции g(x) на границах не равны нулю: g(0)=1 и g(4)=25, интеграл по области D=[0;4]: $\int_D g(x) dx = -13,06666(6)$,

 $\int_{D} x \cdot g(x) dx = -24$. В табл. 2 приведены величины максимального отклонения сплай-

на от функции $\max_{x \in D} |S(x) - g(x)|$, интеграла от сплайна $\int\limits_D S(x) \, dx$ и $\hat{\mu}_1 = \int\limits_D x \cdot S(x) \, dx$,

вычисленные при нескольких n.

 ${\rm T}\, a\, {\rm f}\, \pi\, u\, u\, a \quad 2$ Результаты расчетов для функции g(x) при различных n

Число разбиений	10	20	30	50
Максимальное отклонение	0,005066	0,001278	0,000589	0,000220
Интеграл от сплайна по промежутку [0;4]	- 13,064400	- 13,066100	- 13,66415	- 13,066576
$\hat{\mu}_1$	- 23,991763	- 23,997935	- 23,999082	- 23,999669

Общее решение системы разностных уравнений четвертого порядка с постоянными коэффициентами (11)

$$z_i = c_1 (-1)^i + c_2 (-5 + 2\sqrt{6})^i + c_3 (-5 - 2\sqrt{6})^i + z_i^*.$$

Здесь z_i^* – частное решение системы (11).

Рассмотрим применение предлагаемого сплайна к приближению эмпирической плотности вероятности, построенной по модельным данным. В работе [2] предложено семейство линейных конгруэнтных методов генерирования базовой случайной величины.

В общем случае линейный конгруэнтный метод определяется рекуррентной последовательностью вида

$$a_n = a_n^* / m$$
, где $a_n^* = (\beta a_{n-1}^* + c) \mod (m)$, $n = 1, 2, ...$ (15)

Эта последовательность является циклической. Согласно (15), $a_n^* \in \{0,1,...,m\}$, поэтому период $T \le m$. Максимальная длина периода T = m достижима, об этом говорит следующая теорема [2].

Теорема 1. Максимально возможная величина периода последовательности (15) равна *m* и достигается тогда и только тогда, когда:

- 1) c и m взаимно просты,
- 2) β –1 кратно p для всех простых p, являющихся делителем m,
- 3) β -1 кратно четырем, если *m* кратно четырем.

Для проведения численного эксперимента будем использовать генераторы базовой случайной величины с параметрами $c=51, x_0=5, \beta=101$ и $c=7, x_0=2, \beta=81$ и длиной периода m=1~000~000. Методом полярных координат построим последовательность случайных чисел, имеющих стандартное нормальное распределение. Принадлежность используемых для численного эксперимента выборок к нормальному распределению проверялась при помощи критерия согласия χ^2 .

Анализ результатов численного эксперимента показал, что сплайн, приближающий эмпирическое распределение, демонстрирует сходимость по норме пространства C[-6;6] к плотности вероятности стандартного нормального распределения (рис. 1).

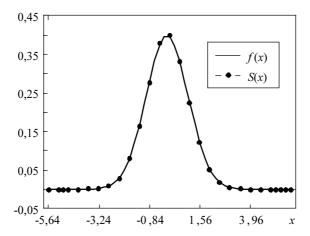


Рис. 1. Сплайн-аппроксимация S(x) эмпирической плотности вероятности и график плотности стандартного нормального распределения

В табл. 3 показаны значения $\max_{x \in [-6;6]} |S(x) - f(x)|$, вычисляемые при различных n.

Объем выборки	n = 10	n = 30	n = 100
5000	0,008653	0,033278	0,078358
50000	0,004839	0,009868	0,022497
500000	0,000846	0,003912	0,008984
1000000	0,000862	0,003321	0,004401

Таблица 3

Здесь f(x) — функция плотности вероятностей стандартного нормального распределения. По построению, S(x) для каждого разбиения есть плотность некоторого распределения. Задавая увеличивающееся число разбиений k, получаем последовательность функций $S_k(x)$, которая отклоняется от эмпирической плотности на величину порядка $O(h^2)$, т.е. при увеличении объема выборки и увеличении числа разбиений так, что $\overline{h} \to 0$, сплайн-функция сходится к плотности стандартного нормального распределения со вторым порядком малости относительно \overline{h} .

ЛИТЕРАТУРА

- 1. *Завьялов Ю.С., Квасов Б.И., Мирошниченко В.Л.* Методы сплайн-функций. М.: Наука, 1980. 352 с.
- 2. *Кнум Д.* Искусство программирования для ЭВМ: В 3 т. М.: Мир, 1977. Т. 2: Получисленные алгоритмы. 728 с.

Статья принята в печать 05.07.2008 г.