

ДИСКРЕТНЫЕ ФУНКЦИИ И АВТОМАТЫ

УДК 519.7

А.Д. Закревский

АЛГОРИТМ МАТРИЧНОГО ОТОБРАЖЕНИЯ ГРАФА НА БУЛЕВ КУБ

Рассматриваемая в настоящей статье задача имеет важные приложения в теории и практике проектирования дискретных устройств. Именно к ней в значительной степени сводится минимизация числа переключений элементов памяти при схемной реализации конечного автомата. В статье излагается формальный матричный метод решения этой задачи, разработанный на базе предложенного ранее визуального метода и ориентированный на компьютерную реализацию.

Ключевые слова: *граф переходов, матрица смежности, булев куб, матрица куба, кодирование состояний, отображение ребер.*

Важной проблемой современной теории и практики автоматизированного проектирования дискретных устройств является задача энергосберегающего кодирования состояний автомата, реализуемого логической схемой. Она формулируется следующим образом. Автомат задается неориентированным графом переходов G с m вершинами. Информация об ориентации переходов при этом не учитывается, поскольку она оказывается несущественной. Требуется оптимальным образом разместить вершины графа в булевом пространстве $M = \{0, 1\}^n$, размерность которого n равна целому, ближнему сверху к $\log_2 m$, и которое можно рассматривать как n -мерный булев куб. За критерий оптимальности примем число ребер графа, отображенных на ребра булева куба. В результате этого отображения инцидентные ребру графа вершины окажутся на соседних элементах пространства M , т.е. на булевых n -векторах, различающихся ровно в одной компоненте.

В работе [1] был предложен эвристический визуальный метод решения этой задачи, названный *методом квадратов*. Он основан на использовании графического изображения графа и карты Карно и заключается в построении последовательности конфигураций из ребер и квадратов, образующих фрагменты гиперкуба. *Квадратом* называется четырехреберный цикл в графе.

Ниже описывается оригинальный комбинаторный алгоритм решения этой же задачи на базе матричных представлений, ориентированный на компьютерную реализацию.

1. Представление данных

Рассматриваемый в предлагаемом алгоритме граф переходов представляется симметричной булевой *матрицей смежности* G размером $m \times m$. Элемент этой матрицы $g_i^j = 1$, если и только если вершины i и j связаны некоторым ребром – обозначим это ребро через $(i-j)$. Другими словами, соответствующие этим вершинам состояния автомата связаны некоторым переходом. Очевидно, что $g_i^j = g_j^i$.

Положим, что $g_i^i = 0$, поскольку переходы состояний в себя при решении рассматриваемой задачи не учитываются.

Например, показанный на рис. 1 граф переходов автомата с 11 состояниями представляется следующей матрицей смежности:

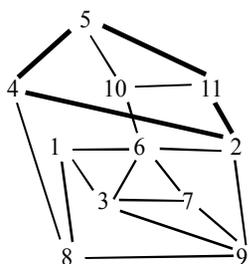


Рис. 1. Граф переходов

$G =$		1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
	0	0	1	0	0	1	0	1	0	0	0	1
	0	0	0	1	0	1	0	0	1	0	1	2
	1	0	0	0	0	1	1	0	1	0	0	3
	0	1	0	0	1	0	0	1	0	0	0	4
	0	0	0	1	0	0	0	0	0	1	1	5
	1	1	1	0	0	0	1	0	0	1	0	6
	0	0	1	0	0	1	0	0	1	0	0	7
	1	0	0	1	0	0	0	0	1	0	0	8
	0	1	1	0	0	0	1	1	0	0	0	9
	0	0	0	0	1	1	0	0	0	0	1	10
	0	1	0	0	1	0	0	0	0	1	0	11

Два ребра графа назовем *параллельными*, если они не содержат общих вершин и принадлежат оба некоторому квадрату. Это условие легко проверяется в визуальном методе – достаточно посмотреть на граф. В методе, предлагаемом в настоящей статье, оно представляется более формально, в терминах матрицы смежности.

Два ребра графа $(i-j)$ и $(k-l)$, задаваемые матричными элементами g_i^j и g_k^l , параллельны, если матрица смежности G принимает значение 1 также на элементах g_i^l и g_k^j . Другими словами, эти ребра параллельны, если все четыре элемента матрицы, расположенные на пересечении строк g_i и g_k со столбцами g^j и g^l , принимают значение 1.

В этом случае они принадлежат квадрату, который удобно задать выражением (i, j, k, l) , в котором смежные вершины представлены соседними или крайними членами. Кроме ребер $(i-j)$ и $(k-l)$ в квадрат входит также пара параллельных ребер (j, k) и (l, i) (рис. 2).

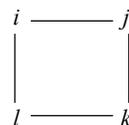


Рис. 2. Квадрат (i, j, k, l)

В данном примере (рис. 1) параллельными оказываются ребра $(4-5)$ и $(11-2)$, принадлежащие отмеченному на рисунке квадрату, равно как и ребра $(5-11)$ и $(2-4)$. Они представляются четырьмя матричными элементами, на пересечении строк 4 и 11 со столбцами 2 и 5. Это элементы g_4^2, g_4^5, g_{11}^2 и g_{11}^5 . Они отмечены в матрице курсивом. А квадрат в целом представляется выражением $(4-5-11-2)$.

Заметим, что перечисление вершин квадрата можно начинать с любой вершины и в любом направлении. Из этого следует эквивалентность следующих обозначений данного квадрата:

$$(4-5-11-2), (5-11-2-4), (11-2-4-5), (2-4-5-11), (2-11-5-4), (11-5-4-2), (5-4-2-11), (4-2-11-5).$$

Структуру булева куба, на который требуется спроектировать граф переходов, представим переменной булевой матрицей B размером n на 2^n , строки которой соответствуют булевым переменным x_1, x_2, \dots, x_n , а столбцы – элементам булева

Шаг 3.

$$\begin{array}{cccccccccccc}
 & 1 & 3 & 6 & 7 & 8 & 9 & & & & & & 4 & 2 & & (8-9) \rightarrow (2-4) \\
 & 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 8 & 0100 \\
 \mathbf{B} = & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 9 & 0101 \\
 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & * & \\
 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 2 & 1101 \\
 & & & & & & & & & & & & & & & & & 4 & 1100
 \end{array}$$

Шаг 4.

$$\begin{array}{cccccccccccc}
 & 1 & 3 & 6 & 7 & 8 & 9 & & & & & & 4 & 2 & 5 & 11 & (2-4) \rightarrow (5-11) \\
 & 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 2 & 1101 \\
 \mathbf{B} = & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 4 & 1100 \\
 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & * & \\
 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 5 & 1110 \\
 & & & & & & & & & & & & & & & & & 11 & 1111
 \end{array}$$

В результате выполнения данной цепочки на гиперкуб отобразились 13 ребер графа и все его вершины, кроме одной, с номером 10. Ее можно закодировать, рассматривая коды соседних с ней вершин 5, 6 и 11 и выбирая среди свободных (еще не использованных) кодов ближайший к ним. Таким оказывается булев вектор 0110, соседний с кодами вершин 5 и 6 – векторами 1110 и 0010. Этот выбор приводит к отображению на гиперкуб еще двух ребер – (5-10) и (6-10). Оказываются соседними коды вершин 8 и 10, хотя они не смежные, что находит отражение в конечном значении матрицы куба:

$$\begin{array}{cccccccccccc}
 & 1 & 3 & 6 & 7 & 8 & 9 & 10 & & & & & 4 & 2 & 5 & 11 \\
 & 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\
 \mathbf{B} = & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\
 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\
 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0
 \end{array}$$

Присвоенные вершинам графа переходов коды показаны в следующей таблице:

$$\begin{array}{cccccccccccc}
 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\
 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \\
 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\
 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\
 \\
 1 & 3 & 6 & 7 & 8 & 9 & 10 & & & & & & 4 & 2 & 5 & 11
 \end{array}$$

а отображенные ребра отмечены на рис. 3

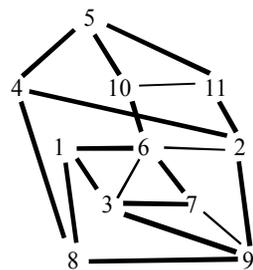


Рис. 3. Граф переходов с отображенными ребрами

Окончательный результат выполнения алгоритма иллюстрируется также рис. 4, где выделены ребра булева четырехмерного куба, на которые отобразились ребра рассматриваемого графа.

Остались не отображенными на булев гиперкуб четыре ребра графа: 2-6, 3-6, 7-9 и 10-11. Их веса (хэмминговы расстояния между кодами вершин) равны соответственно 4, 2, 2 и 2.

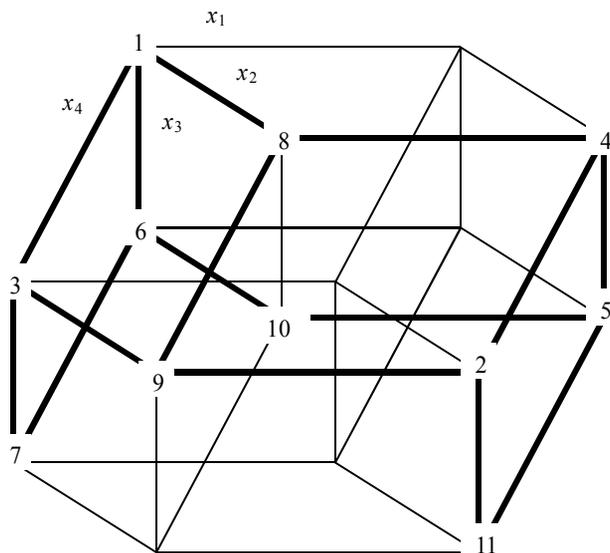


Рис. 3. Результат отображения графа на булев куб

Назовем *дефектом отображения* разность между суммой хэмминговых расстояний на ребрах и числом ребер. В данном примере он равен 6.

Дефект отображения можно снизить полным или рандомизированным перебором вариантов выбора пар параллельных ребер (одно уже отображенное, другое – свободное). Возможен также перебор на этапе кодирования вершин свободного ребра – при выборе переменной, по которой коды этих вершин будут соседними с кодами вершин отображенного ребра.

ЛИТЕРАТУРА

1. *Закревский А.Д.* Об оптимальном размещении графа в булевом пространстве // Вестник Томского государственного университета. Приложение. 2005. № 14. С. 13–17.

Закревский Аркадий Дмитриевич
Объединенный институт проблем информатики
НАН Беларуси, г. Минск
E-mail: zakr@newman.bas-net.by

Поступила в редакцию 20 ноября 2011 г.