

## ОПРЕДЕЛЕНИЕ АСИМПТОТИЧЕСКОГО РАСПРЕДЕЛЕНИЯ СОСТОЯНИЙ КАНАЛА И ИСТОЧНИКА ПОВТОРНЫХ ВЫЗОВОВ АДАПТИВНОЙ СЕТИ СВЯЗИ В УСЛОВИЯХ КРИТИЧЕСКОЙ ЗАГРУЗКИ

В работе рассматривается адаптивная сеть связи в условиях критической загрузки. Проводится исследование ее математической модели с целью определения асимптотической плотности распределения состояний канала передачи информации. Показывается, что в зависимости от рассматриваемых асимптотических условий данное распределение может иметь как нормальный, так и экспоненциальный вид.

Рассмотрим математическую модель адаптивной сети связи, на вход которой поступают заявки из  $N$  внешних источников. Время генерирования заявки каждым источником случайное. Оно имеет экспоненциальную функцию распределения с параметром  $\rho/N$ . Заявка, поступившая в систему и заставшая канал передачи информации свободным, принимается к обслуживанию и начинает немедленно передаваться. Продолжительность передачи сообщения случайная с экспоненциальной функцией распределения, параметр которой  $\mu$  в данном случае положим равным 1. Если заявка поступила в систему в момент обслуживания другой, то обе заявки — вновь пришедшая и обслуживаемая считаются искаженными и требуют повторной передачи. Поэтому они поступают в источник повторных вызовов, а в сети некоторое случайное время, имеющее экспоненциальное распределение с параметром  $\frac{1}{a}$ , распространяется сигнал оповещения о конфликте, сообщая абонентским станциям, что в канале передачи информации возникла коллизия. Сообщения, поступившие на этапе оповещения о конфликте, сразу же поступают в источник повторных вызовов, не искажая сигнала оповещения о конфликте. После завершения распространения сигнала оповещения о конфликте канал вновь становится свободным.

Состояние канала можно определить величиной  $k$ , которая принимает одно из трех значений:  $k=0$ , если канал свободен;  $k=1$ , если он занят обслуживанием заявки;  $k=2$ , если в нем распространяется сигнал оповещения о конфликте. Число заявок, попавших в конфликтную ситуацию и требующих повторной, передачи равно  $i$ .

Обращение заявок, попавших в конфликтную ситуацию и требующих повторной передачи, происходит после случайной задержки с интенсивностью  $\frac{1}{T}$  завершения задержки. Здесь  $T$  совпадает с текущим значением адаптера. Процесс изменения состояния  $T(t)$  адаптера, в отличие от работ [1, 2], здесь определяется следующим образом:

$$T(t+\Delta t) = \begin{cases} T(t) - \alpha\Delta t, & \text{если } k(t) = 0, \\ T(t), & \text{если } k(t) = 1, \\ T(t) + \beta\Delta t, & \text{если } k(t) = 2. \end{cases}$$

Процесс изменения состояний адаптивной сети связи определяется трехмерным случайным процессом  $\{k(t), i(t), T(t)\}$ . Проведем исследование данного процесса для определения распределения вероятностей

состояний канала связи адаптивной сети. Для этого введем следующее обозначение:

$$P(k(t) = k, i(t) = i, T \leq t < T + dt) = P_k(i, T, t) dt.$$

Распределение вероятностей  $P_k(i, T, t)$  в стационарном режиме  $P_k(i, T, t) = P_k(i, T)$  удовлетворяет системе уравнений:

$$\begin{aligned} \left[ \rho \left( 1 - \frac{i}{N} \right) + \frac{i}{T} \right] P_0(i, T) &= \alpha \frac{\partial P_0(i, T)}{\partial T} + \\ &+ P_1(i, T) + \frac{1}{a} P_2(i, T); \\ \left[ \rho \left( 1 - \frac{1}{N} - \frac{i}{N} \right) + \frac{i}{T} + 1 \right] P_1(i, T) &= \\ = \rho \left( 1 - \frac{i}{N} \right) P_0(i, T) + \frac{i+1}{T} P_0(i+1, T); \\ \left[ \rho \left( 1 - \frac{i}{N} \right) + \frac{1}{a} \right] P_2(i, T) &= -\beta \frac{\partial P_2(i, T)}{\partial T} + \\ &+ \rho \left( 1 - \frac{i-1}{N} \right) P_2(i-1, T) + \\ &+ \rho \left( 1 - \frac{1}{N} - \frac{i-2}{N} \right) P_1(i-2, T) + \frac{i-1}{T} P_1(i-1, T). \end{aligned} \quad (1)$$

Для определения распределения вероятностей сети связи исследуем данный случайный процесс в асимптотическом условии  $N \rightarrow \infty$  и при загрузке  $\rho$ , сходящейся к  $S$  ( $S$  — значение критической загрузки) как сверху, так и снизу, что позволяет от первой модели [1] перейти ко второй [2], а также рассмотреть случай когда  $\rho = S$ .

В системе (1) выполним замену

$$i\varepsilon = x, \quad T\varepsilon = y, \quad \frac{1}{\varepsilon^2} P_k(i, T) = \Pi_k(x, y, \varepsilon),$$

здесь  $\varepsilon$  — некоторый малый положительный параметр, такой, что  $N\varepsilon \rightarrow \infty$ , в результате получим

$$\begin{aligned} \left[ \rho \left( 1 - \frac{x}{N\varepsilon} \right) + \frac{x}{y} \right] \Pi_0(x, y, \varepsilon) &= \varepsilon \alpha \frac{\partial \Pi_0(x, y, \varepsilon)}{\partial y} + \\ &+ \Pi_1(x, y, \varepsilon) + \frac{1}{a} \Pi_2(x, y, \varepsilon); \\ \left[ \rho \left( 1 - \frac{1}{N} - \frac{x}{N\varepsilon} \right) + \frac{x}{y} + 1 \right] \Pi_1(x, y, \varepsilon) &= \\ = \rho \left( 1 - \frac{x}{N\varepsilon} \right) \Pi_0(x, y, \varepsilon) + \frac{x+\varepsilon}{y} \Pi_0(x+\varepsilon, y, \varepsilon); \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& \left[ \rho \left( 1 - \frac{x}{N\varepsilon} \right) + \frac{1}{a} \right] \Pi_2(x, y, \varepsilon) = -\beta \frac{\partial \Pi_2(x, y, \varepsilon)}{\partial y} + \\
& + \rho \left( 1 - \frac{x-\varepsilon}{N\varepsilon} \right) \Pi_2(x-\varepsilon, T, \varepsilon) + \\
& + \rho \left( 1 - \frac{1}{N} - \frac{x-2\varepsilon}{N\varepsilon} \right) \Pi_1(x-2, y, \varepsilon) + \\
& + \frac{x-\varepsilon}{y} \Pi_1(x-\varepsilon, y, \varepsilon). \quad (2)
\end{aligned}$$

Так как переменные  $x$  и  $y$  связаны линейным соотношением [2]  $x = (g-S)y$ , асимптотическое распределение вероятностей можно определить в виде

$$\Pi_k(x, y, \varepsilon) = H_k(x, \varepsilon). \quad (3)$$

Для определения асимптотического распределения вероятностей состояний канала в системе (2) функции  $\Pi_k(x \pm \varepsilon, y, \varepsilon)$  разложим в ряд по приращениям аргумента  $x$  с точностью до  $o(\varepsilon^2)$ , при этом получим

$$\begin{aligned}
& \left[ \rho \left( 1 - \frac{x}{N\varepsilon} \right) + \frac{x}{y} \right] \Pi_0(x, y, \varepsilon) = \varepsilon \alpha \frac{\partial \Pi_0(x, y, \varepsilon)}{\partial y} + \\
& + \Pi_1(x, y, \varepsilon) + \frac{1}{a} \Pi_2(x, y, \varepsilon); \\
& \left[ \rho \left( 1 - \frac{1}{N} - \frac{x}{N\varepsilon} \right) + \frac{x}{y} + 1 \right] \Pi_1(x, y, \varepsilon) = \\
& = \rho \left( 1 - \frac{x}{N\varepsilon} \right) \Pi_0(x, y, \varepsilon) + \frac{x}{y} \Pi_0(x, y, \varepsilon) + \\
& + \varepsilon \frac{\partial}{\partial x} \left\{ \frac{x}{y} \Pi_0(x, y, \varepsilon) \right\} + \frac{\varepsilon^2}{2} \frac{\partial^2}{\partial x^2} \left\{ \frac{x}{y} \Pi_0(x, y, \varepsilon) \right\} + o(\varepsilon^2); \\
& \frac{1}{a} \Pi_2(x, y, \varepsilon) = -\varepsilon \beta \frac{\partial \Pi_2(x, y, \varepsilon)}{\partial y} - \\
& - \varepsilon \frac{\partial}{\partial x} \left\{ \rho \left( 1 - \frac{x}{N\varepsilon} \right) \Pi_2(x, y, \varepsilon) \right\} + \frac{\varepsilon^2}{2} \frac{\partial^2}{\partial x^2} \left\{ \rho \Pi_2(x, y, \varepsilon) \right\} + \\
& + \rho \left( 1 - \frac{1}{N} - \frac{x}{N\varepsilon} \right) \Pi_1(x, y, \varepsilon) - \\
& - 2\varepsilon \frac{\partial}{\partial x} \left\{ \rho \left( 1 - \frac{x}{N\varepsilon} \right) \Pi_1(x, y, \varepsilon) \right\} + \frac{4\varepsilon^2}{2} \frac{\partial^2}{\partial x^2} \left\{ \rho \Pi_1(x, y, \varepsilon) \right\} + \\
& + \frac{x}{y} \Pi_1(x, y, \varepsilon) - \varepsilon \frac{\partial}{\partial x} \left\{ \frac{x}{y} \Pi_1(x, y, \varepsilon) \right\} + \\
& + \frac{\varepsilon^2}{2} \frac{\partial^2}{\partial x^2} \left\{ \frac{x}{y} \Pi_1(x, y, \varepsilon) \right\} + o(\varepsilon^2).
\end{aligned}$$

Учитывая, что  $\frac{x}{y} = g-S$ , в последней системе выполним замену (3). При этом получим

$$\begin{aligned}
& \left[ \rho \left( 1 - \frac{x}{N\varepsilon} \right) + g-S \right] H_0(x, \varepsilon) = \varepsilon \alpha (g-S) \frac{\partial H_0(x, \varepsilon)}{\partial x} + \\
& + H_1(x, \varepsilon) + \frac{1}{a} H_2(x, \varepsilon);
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& \left[ \rho \left( 1 - \frac{1}{N} - \frac{x}{N\varepsilon} \right) + g-S+1 \right] H_1(x, \varepsilon) = \\
& = \left[ \rho \left( 1 - \frac{x}{N\varepsilon} \right) + g-S \right] H_0(x, \varepsilon) + \varepsilon (g-S) \frac{\partial H_0(x, \varepsilon)}{\partial x} + \\
& + \frac{\varepsilon^2}{2} (g-S) \frac{\partial^2 H_0(x, \varepsilon)}{\partial x^2} + o(\varepsilon^2); \\
& \frac{1}{a} H_2(x, \varepsilon) = -\varepsilon \beta (g-S) \frac{\partial H_2(x, \varepsilon)}{\partial x} - \\
& - \varepsilon \frac{\partial}{\partial x} \left\{ \rho \left( 1 - \frac{x}{N\varepsilon} \right) H_2(x, \varepsilon) \right\} + \frac{\varepsilon^2}{2} \rho \frac{\partial^2 H_2(x, \varepsilon)}{\partial x^2} + \\
& + \left[ \rho \left( 1 - \frac{1}{N} - \frac{x}{N\varepsilon} \right) + g-S \right] H_1(x, \varepsilon) - \\
& - \varepsilon \frac{\partial}{\partial x} \left\{ 2\rho \left( 1 - \frac{x}{N\varepsilon} \right) + g-S \right\} H_1(x, \varepsilon) \right\} + \\
& + \frac{\varepsilon^2}{2} (4\rho + g-S) \frac{\partial^2 H_1(x, \varepsilon)}{\partial x^2} + o(\varepsilon^2). \quad (4)
\end{aligned}$$

Выполнив в этой системе предельный переход при  $\varepsilon \rightarrow 0$ , получим систему трех линейных алгебраических уравнений:

$$\begin{aligned}
gH_0(x) &= H_1(x) + \frac{1}{a} H_2(x); \\
(g+1)H_1(x) &= gH_0(x); \\
\frac{1}{a} H_2(x) &= gH_1(x)
\end{aligned}$$

относительно  $H_k(x)$ , нетривиальное решение которой можно записать в виде

$$H_k(x) = R_k H(x),$$

где  $R_k$  удовлетворяют условию нормировки

$$R_0 + R_1 + R_2 = 1$$

и имеют вид

$$\begin{aligned}
R_0 &= \frac{g+1}{ag^2 + 2g+1}; \\
R_1 &= \frac{g}{ag^2 + 2g+1}; \\
R_2 &= \frac{ag^2}{ag^2 + 2g+1}.
\end{aligned}$$

Сложив все три уравнения системы (4), получим

$$\begin{aligned}
& \varepsilon \frac{\partial}{\partial x} \left\{ \alpha (g-S) H_0(x, \varepsilon) + (g-S) H_0 - \beta (g-S) H_2(x, \varepsilon) - \right. \\
& - \rho \left( 1 - \frac{x}{N\varepsilon} \right) H_2(x, \varepsilon) - \left[ 2\rho \left( 1 - \frac{x}{N\varepsilon} \right) + g-S \right] H_1(x, \varepsilon) \left. \right\} + \\
& + \frac{\varepsilon^2}{2} \frac{\partial^2}{\partial x^2} \left\{ (g-S) H_0(x, \varepsilon) + \rho H_2(x, \varepsilon) + \right. \\
& \left. + (4\rho + g-S) H_1(x, \varepsilon) \right\} = o(\varepsilon^2). \quad (5)
\end{aligned}$$

Для дальнейшего исследования введем обозначение  $\rho = S - \varepsilon\gamma$ , где  $\gamma$  – некоторая константа, больше

или равная нулю, и выражение  $\rho\left(1-\frac{x}{N\varepsilon}\right)$  перепишем следующим образом:

$$\rho\left(1-\frac{x}{N\varepsilon}\right) = S - \varepsilon\left(S\frac{x}{N\varepsilon^2} + \gamma\right) + o(\varepsilon).$$

Обозначив  $\eta = \frac{N\varepsilon^2}{S}$ , последнее равенство представим в виде

$$\rho\left(1-\frac{x}{N\varepsilon}\right) = S - \varepsilon\left(\frac{x}{\eta} + \gamma\right) + o(\varepsilon) \quad (6)$$

и, подставив это выражение в (5), получим

$$\begin{aligned} \varepsilon \frac{\partial}{\partial x} \{ (g-S)[\alpha H_0(x, \varepsilon) - \beta H_2(x, \varepsilon)] + (g-S)H_0(x, \varepsilon) - \\ - (S+g)H_1(x, \varepsilon) \} + \varepsilon^2 \frac{\partial}{\partial x} \left\{ \left( \frac{x}{\eta} + \gamma \right) (H_2(x, \varepsilon) + \right. \\ \left. + 2H_1(x, \varepsilon)) \right\} + \frac{\varepsilon^2}{2} \frac{\partial^2}{\partial x^2} \{ (g-S)H_0(x, \varepsilon) + SH_2(x, \varepsilon) + \\ (3S+g)H_1(x, \varepsilon) \} = o(\varepsilon^2). \end{aligned} \quad (7)$$

Выражение, стоящее в фигурных скобках, первого слагаемого этого равенства, при  $\varepsilon \rightarrow 0$  стремится к нулю [1], т.е. является величиной бесконечно малой. Определим порядок этой величины относительно параметра  $\varepsilon$ . Для этого систему (4) перепишем с точностью до  $o(\varepsilon)$ , получим систему

$$\begin{aligned} \left[ \rho\left(1-\frac{x}{N\varepsilon}\right) + g - S \right] H_0(x, \varepsilon) - H_1(x, \varepsilon) - \frac{1}{a} H_2(x, \varepsilon) = \\ = \varepsilon \alpha (g-S) \frac{\partial H_0(x, \varepsilon)}{\partial x}, \\ \left[ \rho\left(1-\frac{1}{N}-\frac{x}{N\varepsilon}\right) + g - S + 1 \right] H_1(x, \varepsilon) - \\ - \left[ \rho\left(1-\frac{x}{N\varepsilon}\right) + g - S \right] H_0(x, \varepsilon) = \\ = \varepsilon (g-S) \frac{\partial H_0(x, \varepsilon)}{\partial x} + o(\varepsilon); \\ \frac{1}{a} H_2(x, \varepsilon) - \left[ \rho\left(1-\frac{x}{N\varepsilon}\right) + g - S \right] H_1(x, \varepsilon) = \\ = -\varepsilon \frac{\partial}{\partial x} \{ \beta (g-S) H_2(x, \varepsilon) + \rho H_2(x, \varepsilon) + \\ + (S-g) H_1(x, \varepsilon) \} + o(\varepsilon), \end{aligned}$$

в которую подставим выражение (6). В результате будем иметь

$$\begin{aligned} gH_0(x, \varepsilon) - H_1(x, \varepsilon) - \frac{1}{a} H_2(x, \varepsilon) = \\ = \varepsilon \left( \frac{x}{\eta} + \gamma \right) H_0(x, \varepsilon) + \varepsilon \alpha (g-s) \frac{\partial H_0(x, \varepsilon)}{\partial x} + o(\varepsilon); \\ (g+1)H_1(x, \varepsilon) - gH_0(x, \varepsilon) = \varepsilon \left( \frac{x}{\eta} + \gamma \right) (H_1(x, \varepsilon) - \\ - H_0(x, \varepsilon)) + \varepsilon (g-S) \frac{\partial H_0(x, \varepsilon)}{\partial x} + o(\varepsilon); \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \frac{1}{a} H_2(x, \varepsilon) - gH_1(x, \varepsilon) = -\varepsilon \left( \frac{x}{\eta} + \gamma \right) H_1(x, \varepsilon) - \\ - \varepsilon \frac{\partial}{\partial x} \{ \beta (g-S) H_2(x, \varepsilon) + SH_2(x, \varepsilon) + (S+g) H_1(x, \varepsilon) \} + \\ + o(\varepsilon). \end{aligned} \quad (8)$$

Решение этой системы будем искать в виде

$$H_k(x, \varepsilon) = R_k H(x) + \varepsilon h_k(x) + o(\varepsilon). \quad (9)$$

Для этого систему (8) перепишем следующим образом

$$\begin{aligned} gh_0(x) - h_1(x) - \frac{1}{a} h_2(x) = \left( \frac{x}{\eta} + \gamma \right) R_0 H(x) + \\ + \alpha (g-s) R_0 H'(x); \\ (g+1)h_1(x) - gh_0(x) = \left( \frac{x}{\eta} + \gamma \right) (R_1 H(x) - R_0 H(x)) + \\ + (g-S) R_0 H'(x); \\ \frac{1}{a} h_2(x) - gh_1(x) = -\left( \frac{x}{\eta} + \gamma \right) R_1 H(x) - \\ - \{ \beta (g-S) R_2 + SR_2 + (S+g) R_1 \} H'(x). \end{aligned} \quad (10)$$

То есть относительно  $h_k$  получена неоднородная система линейных алгебраических уравнений с определителем системы, равным нулю, но в силу результатов, полученных в [1], ранги расширенной и собственной матриц системы (10) совпадают, поэтому для системы (10) существует решение  $h_k$ , определяемое с точностью до произвольной составляющей, в качестве которой выберем  $h_1$ . Определим  $h_0$  из второго уравнения системы (10) в виде

$$\begin{aligned} h_0(x) = \frac{g+1}{g} h_1(x) + \left( \frac{x}{\eta} + \gamma \right) \frac{R_0 - R_1}{g} H(x) - \\ - \frac{g-S}{g} R_0 H'(x). \end{aligned} \quad (11)$$

Подставляя это выражение в первое уравнение системы (10), определим  $h_2$  в виде

$$\begin{aligned} h_2(x) = agh_1(x) - a \left( \frac{x}{\eta} + \gamma \right) R_1 H(x) - \\ - a(\alpha+1)(g-S) R_0 H'(x). \end{aligned} \quad (12)$$

Подставляя разложение (9) в (7), после преобразования, запишем

$$\begin{aligned} \frac{d}{dx} \{ (g-S)[\alpha h_0(x) - \beta h_2(x)] + (g-s)h_0(x) - Sh_2(x) - \\ - (S+g)h_1(x) \} + (R_2 + 2R_1) \frac{d}{dx} \left\{ \left( \frac{x}{\eta} + \gamma \right) H(x) \right\} + \\ + \frac{1}{2} \{ (g-S)R_0 + SR_2 + (3S+g)R_1 \} \frac{d^2 H(x)}{dx^2} = 0. \end{aligned}$$

Добавив в это равенство в выражения (11) и (12) для  $h_0$  и  $h_2$ , получим для функции  $H(x)$  обыкновенное дифференциальное уравнение второго порядка

$$b \frac{d^2 H(x)}{dx^2} + \frac{d}{dx} \left\{ \left( \frac{x}{\eta} + \gamma \right) H(x) \right\} = 0,$$

где  $b = \frac{B}{A}$ , а положительные константы  $A$  и  $B$  определяются равенствами

$$A = (g - S) \frac{\alpha}{g} (2R_0 - R_1) + 2R_1 \frac{1 - R_0}{g} + R_2 + 2R_1,$$

$$B = \frac{\alpha}{g^2} (g + \alpha(g + 1))(g - S)^2 R_0 +$$

$$+ R_1 \frac{1 + \alpha g(\alpha + 1)}{g} (g - S) R_0 + S R_1.$$

Так как  $N\varepsilon \rightarrow \infty$ , а для  $x = i\varepsilon$  очевидно выполняются равенства

$$0 \leq i\varepsilon = x \leq N\varepsilon \rightarrow \infty,$$

то для плотности распределения вероятностей  $H(x)$  условие нормировки имеет вид

$$\int_0^{\infty} H(x) dx = 1, \quad (13)$$

а в силу необходимого условия сходимости несобственного интеграла в (13) для  $H(x)$  выполняется соотношение

$$\lim_{x \rightarrow \infty} H(x) = 0.$$

Поэтому, интегрируя (13) по  $x$  для  $H(x)$ , получим обыкновенное дифференциальное уравнение первого порядка вида

$$bH'(x) + \left(\frac{x}{\eta} + \gamma\right)H(x) = 0,$$

решение которого имеет вид

$$H(x) = C \exp\left\{-\frac{(x + \eta\gamma)^2}{2b\eta}\right\}, \quad \text{при } x \geq 0.$$

Здесь 
$$C = 1 / \int_0^{\infty} \exp\left\{-\frac{(x + \eta\gamma)^2}{2b\eta}\right\} dx.$$

Теперь уточним значение нормирующего параметра  $\varepsilon$ , определяемого двумя равенствами:

$$\rho = S - \varepsilon\gamma, \quad \eta = \frac{N\varepsilon^2}{S}.$$

Из рассуждений данной работы следует, что асимптотические условия

$$\rho \rightarrow S \quad \text{и} \quad N \rightarrow \infty \quad (14)$$

должны быть согласованы следующим образом:

- если  $\eta$  конечно, то  $\varepsilon$  можно положить равным  $1/\sqrt{N}$ , при этом  $\eta = 1/S$ , параметр  $\gamma$  может принимать

любое значение, а величина  $\rho = S - \frac{\gamma}{\sqrt{N}}$ , т. е. загрузка  $\rho$  может быть больше, меньше либо равной критическому значению  $S$ . Отметим, что в работе [1] рассматривалось условие постоянного значения  $\rho > S$  — условие перегрузки, значение нормирующего параметра  $\varepsilon = \frac{1}{N}$ , при этом асимптотическом распределении  $H(x)$  являлось безусловно нормальным;

- если  $\eta$  неограниченно возрастает, то есть  $N\varepsilon^2 \rightarrow \infty$ , то асимптотическое распределение  $H(x)$  существует лишь при условии  $\gamma > 0$ , и в этом случае, полагая  $\gamma = 1$ , в качестве малого параметра  $\varepsilon$  можно выбрать  $\varepsilon = S - \rho$ , как это было определено в работе [2]. А так как в данной работе показано, что для асимптотических условий (14) должно выполняться соотношение

$$\lim_{\substack{N \rightarrow \infty \\ \rho \rightarrow S}} N(S - \rho)^2 = \infty,$$

асимптотическое распределение  $H(x)$  будет экспоненциальным:

$$H(x) = \frac{\gamma}{b} \exp\left\{-\frac{\gamma}{b}x\right\},$$

при  $x \geq 0$ , что совпадает с результатами работы [2]. Таким образом, в работе рассмотрена адаптивная сеть связи в условиях критической загрузки. Для данной сети определено асимптотическое распределений состояний канала связи и показано, что в зависимости от рассматриваемых асимптотических условий данное распределение может иметь как нормальный, так и экспоненциальный вид.

#### ЛИТЕРАТУРА

1. Кузнецов Д.Ю., Назаров А.А. Исследование сетей связи с конечным числом абонентских станций, управляемых адаптивными протоколами случайного множественного доступа в условиях перегрузки // Автоматика и телемеханика. 1999. № 12. С. 99–113.
2. Кузнецов Д.Ю., Назаров А.А. Исследование немарковских моделей сетей связи с адаптивными протоколами случайного множественного доступа // Автоматика и телемеханика. 2001. № 5. С. 124–146.

Статья представлена кафедрой теории вероятностей и математической статистики факультета прикладной математики и кибернетики Томского государственного университета, поступила в научную редакцию 15 мая 2003 года.